

CLIMA PLUS RX CLIMA RX

120 V - 60 Hz

CLIMA PLUS RX: tapparelle con meccanismo di basculamento
con/senza aggancio o apertura delle lame

I

CLIMA RX: tapparelle con meccanismo di basculamento
senza aggancio o apertura delle lame

CLIMA PLUS RX: rolling shutters with tilting mechanism
with/without coupling system or opening of the slats

GB

CLIMA RX: rolling shutters with tilting mechanism
without coupling system or opening of the slats

CLIMA PLUS RX: persianas con mecanismo de basculación
con/sin enganche o apertura de las lamas

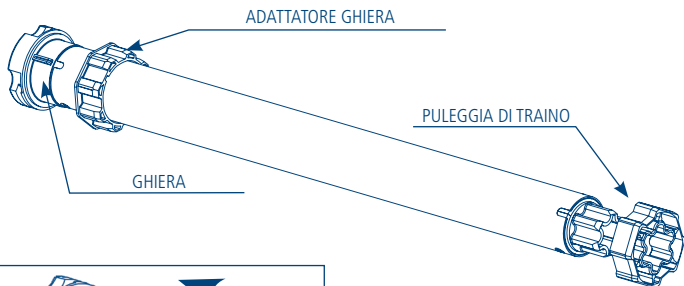
E

CLIMA RX: persianas con mecanismo de basculación
sin enganche o apertura de las lamas

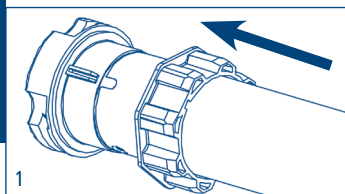
Indice:

Preparazione del motore	p. 4
Collegamenti elettrici	p. 5
SCELTA DELLA MODALITÀ Da leggere prima di cominciare la programmazione	p. 6
Programmazione del motore da telecomando	p. 7
Telecomandi compatibili / Legenda dei simboli	p. 7
Spiegazione delle sequenze di comando	p. 8
Funzione apertura/chiusura programmazione telecomandi	p. 9-10
Memorizzazione primo telecomando	p. 11
Funzione disabilitazione automatica memorizzazione primo telecomando	p. 11
Regolazione dei finecorsa / Regolazione in modalità 1 (manuale)	p. 11
Esempio n.1: memorizzazione come primo finecorsa della posizione di apertura	p. 12
Esempio n.2: memorizzazione come primo finecorsa della posizione di chiusura	p. 13
Regolazione in modalità 2 (semiautomatico)	p. 14
Regolazione della posizione intermedia / Cancellazione della posizione intermedia	p. 15
Regolazione della forza di chiusura	p. 16
Cancellazione delle posizioni di finecorsa	p. 16
Memorizzazione di altri telecomandi	p. 17
Cancellazione singolo telecomando	p. 17
Cancellazione totale della memoria telecomandi	p. 18
Funzioni speciali: Memorizzazione temporanea telecomando	p. 19
Regolazione del meccanismo di basculamento o di apertura lame/ Note di funzionamento	p. 19
IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO (Programmazione radio)	p. 20
Modalità 1 - 2 - 3 - 4 - 5	p. 20-24
Cancellazione delle funzioni di basculamento	p. 25
Note per l'utilizzo contemporaneo della posizione intermedia e delle funzioni di basculamento/orientamento	p. 25
Programmazione del motore da filo rosso	p. 26
Legenda dei simboli / Spiegazione delle sequenze di comando	p. 26
Programmazione del motore da filo rosso	p. 27
Regolazione dei finecorsa / Regolazione in modalità 1 (manuale)	p. 27
Esempio n.1: memorizzazione come primo finecorsa della posizione di apertura	p. 28
Esempio n.2: memorizzazione come primo finecorsa della posizione di chiusura	p. 29
Regolazione in modalità 2 (semiautomatico)	p. 30
Regolazione/Cancellazione della posizione intermedia	p. 31
Regolazione della forza di chiusura	p. 32
Cancellazione delle posizioni di finecorsa	p. 33
Funzioni speciali: Regolazione del meccanismo di basculamento o di apertura lame	p. 33
Note di funzionamento	p. 33
IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO (Programmazione da filo rosso)	p. 34
Modalità 1 - 2 - 3 - 4 - 5	p. 34-38
Cancellazione delle funzioni di basculamento	p. 39
Cambio modalità di comando da filo rosso SU-GIÙ moto continuo / SU-GIÙ uomo presente....	p. 39
Dichiarazione di conformità	p. 39

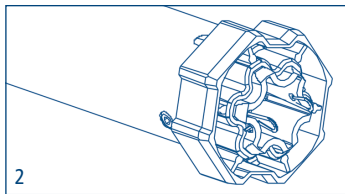
PREPARAZIONE DEL MOTORE



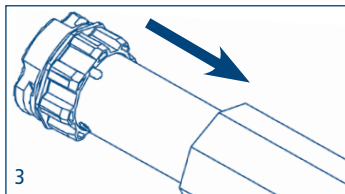
ITALIANO



1. Inserire l'adattatore sulla ghiera facendo combaciare la scanalatura con la tacca di riferimento e spingere fino alla battuta.



2. Montare la puleggia di traino sul perno del motore fino allo scatto della molla di fermo.

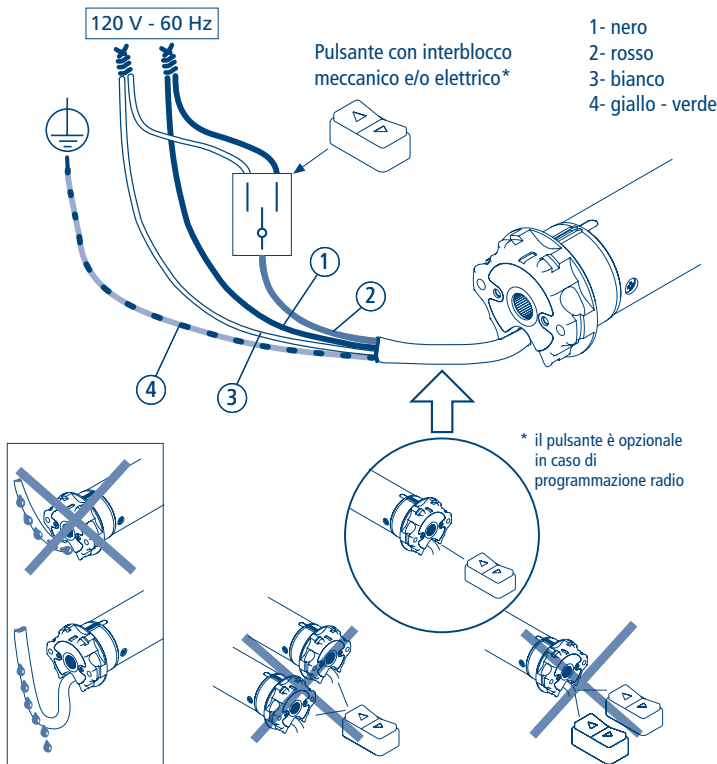


3. Introdurre completamente il motore nel tubo di avvolgimento.

NB: Nel caso di tubi con profilo tondo la puleggia di traino deve essere fissata al tubo, questa operazione è a carico dell'installatore. Per altri profili di tubo il fissaggio è facoltativo anche se fortemente raccomandato.

COLLEGAMENTI ELETTRICI

- Per evitare situazioni di pericolo o malfunzionamenti, gli elementi elettrici di comando collegati al motore devono essere dimensionati in base alle caratteristiche elettriche del motore stesso.
- I dispositivi di disconnessione devono essere previsti nella rete di alimentazione conformemente alle regole di installazione nazionali.
- In caso di utilizzo all'esterno, utilizzare un cavo di alimentazione a designazione H05RN-F contenuto di carbonio min 2%.
- Se il filo rosso non è utilizzato deve essere sempre isolato. È pericoloso toccare il filo rosso quando il motore è alimentato.



SCELTA DELLA MODALITÀ DI PROGRAMMAZIONE: RADIO - DA FILO ROSSO - DA FILO ROSSO con Funzione Radio Attiva

Il motore può essere programmato in 3 modalità:

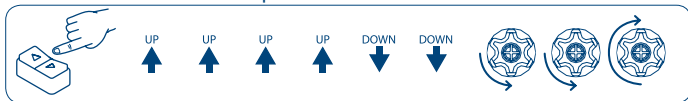
- **PROGRAMMAZIONE RADIO:** a programmazione conclusa il motore consente l'utilizzo via radio, da filo rosso e in entrambi i modi (radio/filo).
- **PROGRAMMAZIONE DA FILO ROSSO:**
 - Dopo la regolazione dei finecorsa da filo rosso, la programmazione rimane attiva per 5 minuti. Per riattivare la possibilità di programmazione è necessario scollegare il motore dall'alimentazione e ricollegarlo.
 - Se si procede alla regolazione dei finecorsa da filo rosso senza aver prima memorizzato un telecomando, la funzione Radio si disattiva automaticamente sia per la programmazione che per il successivo utilizzo. Per ripristinare la funzione Radio è necessario eseguire la sequenza di attivazione riportata in questa pagina entro i 5 minuti dalla regolazione dei finecorsa (o dopo aver tolto e ridato corrente al motore).
 - A programmazione conclusa, il motore consente solo l'utilizzo da filo rosso, a meno che venga riattivata la funzione Radio.
- **PROGRAMMAZIONE DA FILO ROSSO CON FUNZIONE RADIO ATTIVA:** per mantenere la doppia possibilità di utilizzo (radio e filare) è necessario memorizzare un telecomando prima di procedere con la regolazione dei finecorsa da filo rosso. A programmazione conclusa il motore consente l'utilizzo via radio, da filo rosso e in entrambi i modi (radio/filo).

ATTIVAZIONE/DISATTIVAZIONE DELLA FUNZIONE RADIO

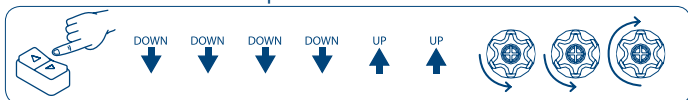
Per attivare/disattivare la funzione radio, procedere con la sequenza qui riportata:

N.B. Per disattivare la funzione radio è necessario prima procedere alla cancellazione totale della memoria dei telecomandi (pag. 18).

Attivazione/Disattivazione dalla posizione di APERTURA:



Attivazione/Disattivazione dalla posizione di CHIUSURA:



I movimenti di conferma indicano che la procedura di attivazione/disattivazione della funzione radio è stata effettuata con successo.

PROGRAMMAZIONE DEL MOTORE

da telecomando

PROGRAMMAZIONE RADIO p. 7-25

da filo rosso

PROG. DA FILO ROSSO p. 26-39

PROGRAMMAZIONE DEL MOTORE DA TELECOMANDO TELECOMANDI COMPATIBILI

SKIPPER
SKIPPER **LUX**
SKIPPER **PLUS**
SKIPPER **P-LUX**

LED - SKIPPER

display -
SKIPPER **LUX**
SKIPPER **PLUS**
SKIPPER **P-LUX**

Selezione del canale

Attivazione/Disattivazione del sensore luce - SKIPPER **LUX**
SKIPPER **P-LUX**

SKIPPER **LCD**
SKIPPER **SENSO**

Fare riferimento alle istruzioni specifiche del telecomando

SKIPPER **WALL**

A salita
B stop
C discesa

GIRO

LED

SALITA

DISCESA

STOP

GIRO Wall

A salita
B stop
C discesa

GIRO Plus

Cambio canale +

DISPLAY

Cambio canale -

GIRO Lux

Attivazione funzione luce

LED

DISPLAY

Funzione vento attiva

Funzione luce attiva

Disattivazione funzione luce

GIRO P-Lux

Cambio canale

DISPLAY

Funzione vento attiva

Funzione luce attiva

Attivazione/Disattivazione funzione luce

LEGENDA DEI SIMBOLI

salita (up) ↑

discesa (down) ↓

SKIPPER

A salita
B stop
C discesa

GIRO

A
B
C

A

premere il tasto A

A + B

premere i tasti A e B contemporaneamente

rotazione breve del motore in un senso

rotazione lunga del motore nell'altro senso

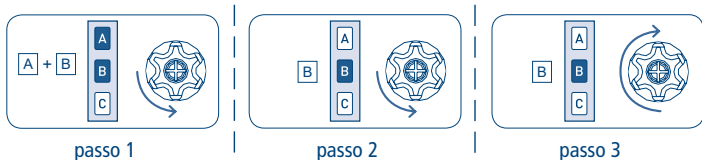
doppia breve rotazione del motore

SPIEGAZIONE DELLE SEQUENZE DI COMANDO

La maggior parte delle sequenze di comando è composta da tre passi ben distinti, al termine dei quali il motore segnala, con diversi tipi di rotazione, se il passo si è concluso in modo positivo o negativo. Lo scopo di questo paragrafo è quello di riconoscere le segnalazioni del motore.

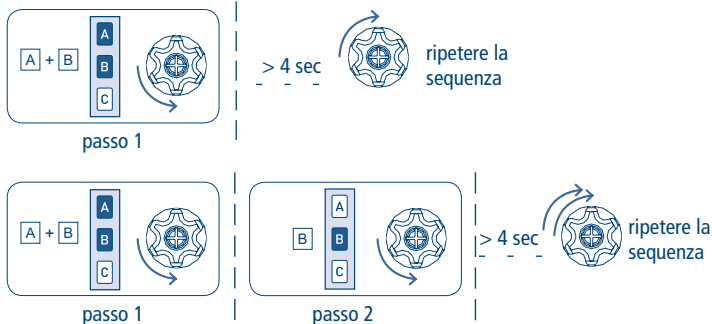
I tasti devono essere premuti come indicato nella sequenza, senza far passare più di 4 secondi tra un passo e l'altro. Se trascorrono più di 4 secondi, il comando non viene accettato, e si dovrà ripetere la sequenza.

Esempio di sequenza di comando:



Come si vede nell'esempio, quando la sequenza termina in maniera positiva il motore si riporta nella posizione iniziale con una singola rotazione lunga. Infatti due brevi rotazioni nello stesso senso corrispondono ad una rotazione lunga nel senso opposto. Il motore si riporta nella posizione iniziale anche quando la sequenza non viene completata, in questo caso effettuando una o due brevi rotazioni.

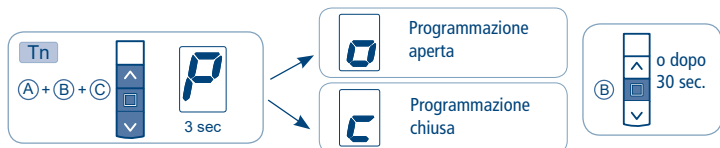
Esempi di sequenze incomplete:



FUNZIONE APERTURA/CHIUSURA PROGRAMMAZIONE TELECOMANDO SKIPPER PLUS - SKIPPER LUX - SKIPPER P-LUX

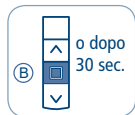
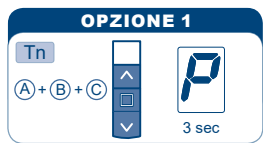
Per evitare modifiche accidentali alla programmazione del motore durante l'uso quotidiano del telecomando, la possibilità di programmazione viene disabilitata automaticamente dopo 8 ore dall'invio dell'ultima sequenza (A+B o B+C).

VERIFICA DELLO STATO DELLA FUNZIONE



Per modificare lo stato della funzione vedi le sequenze ABILITAZIONE/DISABILITAZIONE

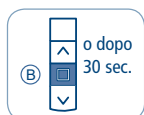
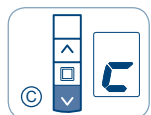
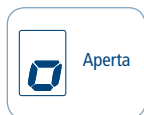
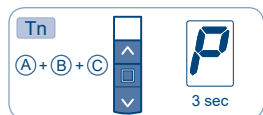
ABILITAZIONE DELLA PROGRAMMAZIONE



Togliere e rimettere una pila

Procedere con la programmazione come da libretto istruzioni

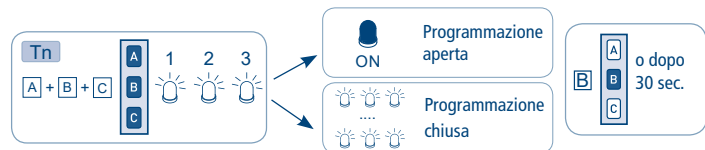
DISABILITAZIONE DELLA PROGRAMMAZIONE



FUNZIONE APERTURA/CHIUSURA PROGRAMMAZIONE TELECOMANDO SKIPPER - SKIPPER WALL - SERIE GIRO

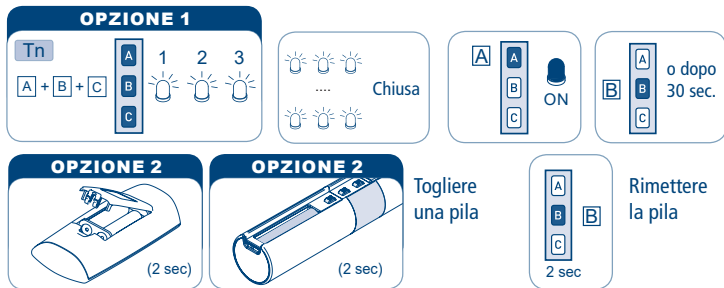
Per evitare modifiche accidentali alla programmazione del motore durante l'uso quotidiano del telecomando, la possibilità di programmazione viene disabilitata automaticamente dopo 8 ore dall'invio dell'ultima sequenza (A+B o B+C).

VERIFICA DELLO STATO DELLA FUNZIONE



Per modificare lo stato della funzione vedi le sequenze ABILITAZIONE/DISABILITAZIONE

ABILITAZIONE DELLA PROGRAMMAZIONE



Procedere con la programmazione come da libretto istruzioni

DISABILITAZIONE DELLA PROGRAMMAZIONE

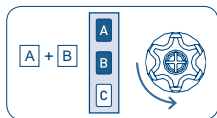


MEMORIZZAZIONE PRIMO TELECOMANDO

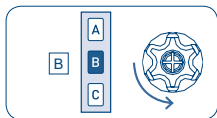
Questa operazione può essere eseguita solamente quando il motore è nuovo, oppure dopo una cancellazione completa della memoria.

Durante questa fase alimentare un solo motore per volta.

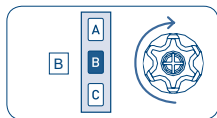
T1: Primo telecomando da memorizzare



T1



T1



T1 (2 sec)

FUNZIONE DISABILITAZIONE AUTOMATICA MEMORIZZAZIONE PRIMO TELECOMANDO

Ad ogni accensione del motore si hanno a disposizione 3 ore per memorizzare il primo telecomando. Trascorso questo tempo la possibilità di memorizzare il telecomando viene disabilitata. Per azzerare il timer della funzione è sufficiente togliere e ridare alimentazione al motore.

REGOLAZIONE DEI FINECORSA

I motori dispongono di un sistema di finecorsa elettronico con encoder. Questo sistema assicura una elevata affidabilità e precisione nel mantenimento delle posizioni. La regolazione dei finecorsa si effettua in modo semplice con il telecomando. Durante la regolazione, il motore si muoverà fintanto che si tiene premuto il tasto di salita o discesa, fermandosi quando si rilascia il tasto. Terminata la regolazione, per muovere il motore basterà premere brevemente il tasto di salita o discesa. La regolazione dei finecorsa può essere fatta in diversi modi a seconda dei dispositivi di bloccaggio montati sulla tapparella (tappi e molle anti-intrusione) e del tipo di installazione (in fabbrica o in cantiere).

REGOLAZIONE IN MODALITÀ 1 (manuale)

In questa modalità la tapparella può avere uno, entrambi, o nessun dispositivo di bloccaggio in salita e in discesa. La sequenza di memorizzazione può partire, indifferentemente, dal finecorsa alto o da quello basso.

Durante la regolazione della prima posizione, può essere necessario usare il tasto di discesa per muovere la tapparella in salita, e viceversa, poiché il corretto senso di rotazione sarà determinato solo dopo aver memorizzato la prima posizione.

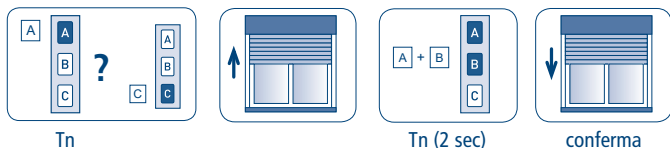
ESEMPIO N.1**Memorizzazione come primo finecorsa della posizione di apertura****MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI APERTURA**

Se la tapparella è già completamente avvolta, si dovrà prima abbassare di circa 20 cm.

Con il tasto di salita o discesa del telecomando, portare la tapparella in completa apertura. Se sono montati i tappi di bloccaggio, tenere premuto il tasto fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare i tasti del telecomando per regolare con precisione la posizione di apertura.

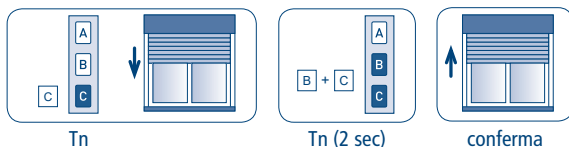
Per memorizzare la posizione di apertura, premere contemporaneamente i tasti A (salita) e B (stop) per circa 2 secondi, fino a che il motore inizia un movimento di discesa che conferma l'avvenuta memorizzazione.

Tn: Telecomando memorizzato

**MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI CHIUSURA**

Con il tasto di discesa del telecomando, portare la tapparella in completa chiusura. Se è presente il dispositivo di bloccaggio in discesa, tenere premuto il tasto fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare i tasti del telecomando per regolare con precisione la posizione di chiusura.

Per memorizzare la posizione di chiusura, premere contemporaneamente i tasti B (stop) e C (discesa) per circa 2 secondi, fino a che il motore inizia un movimento di salita che conferma l'avvenuta memorizzazione.



ESEMPIO N.2

Memorizzazione come primo finecorsa della posizione di chiusura

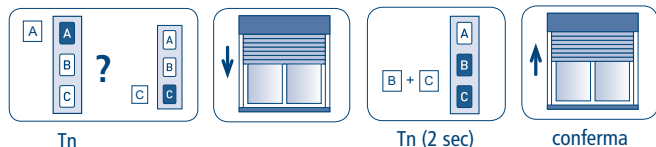
MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI CHIUSURA

Se la tapparella è già completamente chiusa, si dovrà prima alzare di circa 20 cm.

Con il tasto di salita o discesa del telecomando, portare la tapparella in completa chiusura. Se è presente il dispositivo di bloccaggio in discesa, tenere premuto il tasto fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare i tasti del telecomando per regolare con precisione la posizione di chiusura.

Per memorizzare la posizione di chiusura, premere contemporaneamente i tasti B (stop) e C (discesa) per circa 2 secondi, fino a che il motore inizia un movimento di salita che conferma l'avvenuta memorizzazione.

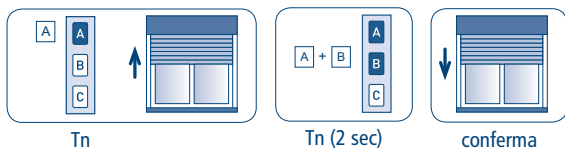
Tn: Telecomando memorizzato



MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI APERTURA

Con il tasto di salita del telecomando, portare la tapparella in completa apertura. Se sono montati i tappi di bloccaggio, tenere premuto il tasto fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare i tasti del telecomando per regolare con precisione la posizione di apertura.

Per memorizzare la posizione di apertura, premere contemporaneamente i tasti A (salita) e B (stop) per circa 2 secondi, fino a che il motore inizia un movimento di discesa che conferma l'avvenuta memorizzazione.



REGOLAZIONE IN MODALITÀ 2 (semiautomatico)

Per poter utilizzare questa modalità, la tapparella deve aver montato obbligatoriamente dispositivi di bloccaggio in discesa (molle anti intrusione). Non è necessario avere dispositivi di bloccaggio in salita (tappi). Questa procedura si presta soprattutto all'installazione in fabbrica, poiché è necessario memorizzare solo la posizione di apertura. La posizione di chiusura sarà determinata automaticamente durante l'uso normale. La sequenza di memorizzazione deve partire, obbligatoriamente, dal finecorsa alto.

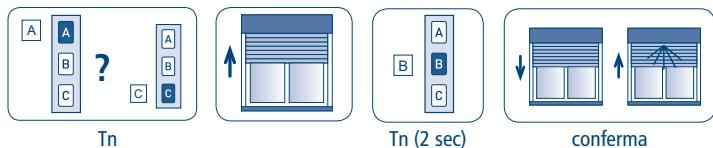
MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI APERTURA

Se la tapparella è già completamente avvolta, si dovrà prima abbassare di circa 20 cm.

Con il tasto di salita o discesa del telecomando, portare la tapparella in completa apertura. Se sono montati i tappi di bloccaggio, tenere premuto il tasto fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare i tasti del telecomando per regolare con precisione la posizione di apertura.

Per memorizzare la posizione di apertura, premere il tasto B (stop) per circa 2 secondi. Il motore effettua un breve movimento di discesa, quindi riavvolge la tapparella fino al finecorsa superiore.

Tn: Telecomando memorizzato



A questo punto, il senso di rotazione è determinato correttamente. Si può scollegare il motore e terminare la memorizzazione del finecorsa inferiore in cantiere. Ridando tensione, il motore si muove normalmente, senza dover tenere premuti i tasti.

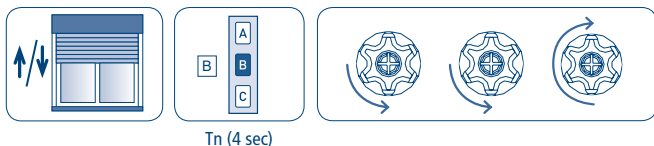
La prima volta che il motore si ferma sulla battuta inferiore, viene memorizzata tale posizione in modo automatico. Poiché il motore ricerca la battuta meccanica ad ogni discesa, nel caso che la prima volta il finecorsa inferiore sia rilevato per errore a causa di un impedimento meccanico (stecca bloccata, guide non parallele, viti sporgenti etc.), basta eseguire una risalita, rimuovere l'impedimento, ed effettuare una nuova discesa.

REGOLAZIONE DELLA POSIZIONE INTERMEDIA

Questa funzione opzionale permette di portare la tapparella in una posizione intermedia preferita. Quando la posizione intermedia è memorizzata, per portare la tapparella in questa posizione è sufficiente premere il tasto B (stop) per 2 secondi.

Per memorizzare la posizione intermedia, muovere la tapparella fino alla posizione desiderata, quindi tenere premuto il tasto B (stop) (circa 4 sec), finchè il motore effettua la segnalazione di conferma.

Tn: Telecomando memorizzato

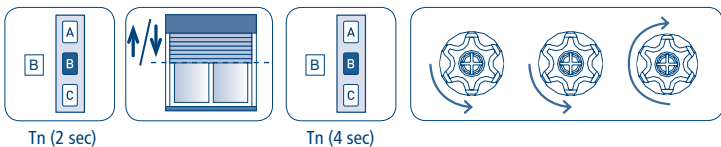


CANCELLAZIONE DELLA POSIZIONE INTERMEDIA

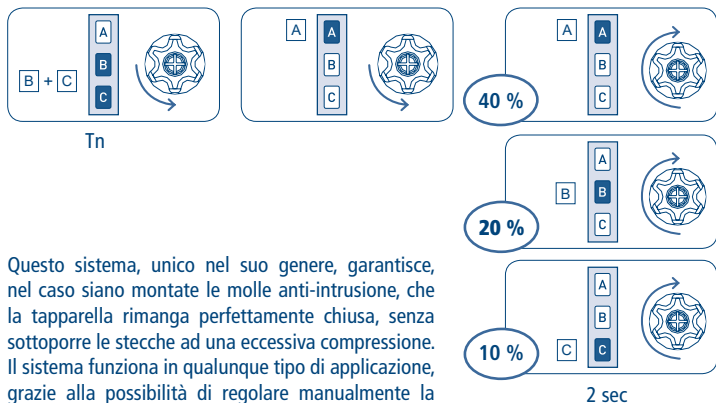
La cancellazione della posizione intermedia si può effettuare se non si desidera più disporre di tale funzione, ed è necessaria nel caso in cui si desideri modificare la posizione intermedia già memorizzata.

Prima di cancellare la posizione intermedia è necessario portare la tapparella nella posizione intermedia premendo B (stop) per 2 sec, quindi ripremere B (stop) (circa 4 sec), finchè il motore effettua la segnalazione di conferma.

Tn: Telecomando memorizzato



REGOLAZIONE DELLA FORZA DI CHIUSURA

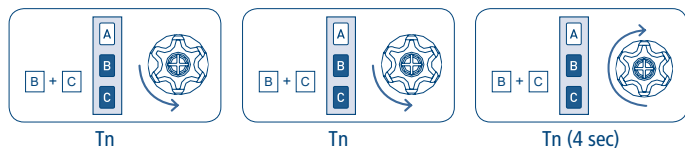


Questo sistema, unico nel suo genere, garantisce, nel caso siano montate le molle anti-intrusione, che la tapparella rimanga perfettamente chiusa, senza sottoporre le stecche ad una eccessiva compressione. Il sistema funziona in qualunque tipo di applicazione, grazie alla possibilità di regolare manualmente la forza di chiusura.

Il motore è impostato in fabbrica con un valore predeterminato di forza di chiusura, pari al 20 % della coppia nominale. Con il telecomando, è possibile cambiare tale valore, diminuendolo al 10 % oppure aumentandolo al 40 %, a seconda del risultato che si vuole ottenere.

CANCELLAZIONE DELLE POSIZIONI DI FINECORSO

T_n : Telecomando memorizzato

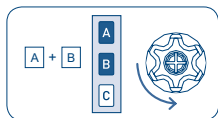


MEMORIZZAZIONE DI ALTRI TELECOMANDI

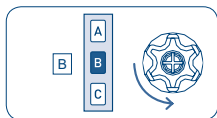
È possibile memorizzare fino a 15 telecomandi.

Tn: Telecomando memorizzato

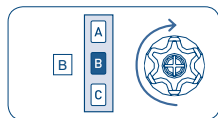
Tx: Telecomando da memorizzare



Tn



Tn

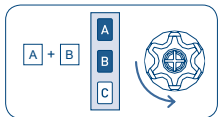


Tx (2 sec)

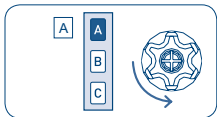
CANCELLAZIONE SINGOLO TELECOMANDO

È possibile cancellare singolarmente ogni telecomando memorizzato. Nel momento in cui si cancella l'ultimo il motore si riporta nella condizione iniziale. La stessa cosa vale per i singoli canali nel telecomando multicanale, basta selezionare il canale da cancellare prima di eseguire la sequenza.

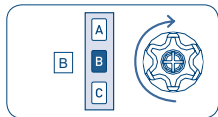
Tn: Telecomando da cancellare



Tn



Tn



Tn (2 sec)

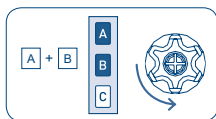
CANCELLAZIONE TOTALE DELLA MEMORIA TELECOMANDI

La cancellazione totale della memoria non cancella la regolazione dei finecorsa.

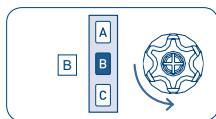
La cancellazione totale della memoria si può effettuare in due modi:

1) CON IL TELECOMANDO

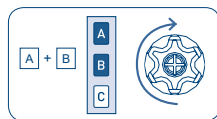
Tn: Telecomando memorizzato



Tn



Tn



Tn (4 sec)

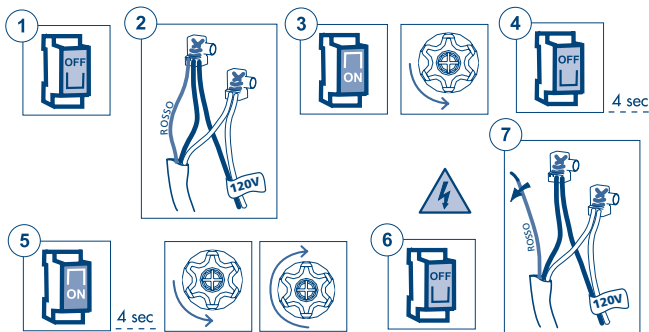
2) CON IL FILO AUSILIARE (ROSSO)

Usare questa opzione in caso di emergenza, o quando non sia disponibile alcun telecomando funzionante. Per cancellare la memoria dovremo accedere al filo rosso del motore.

La sequenza delle operazioni è la seguente:

- 1) Scollegare l'alimentazione del motore, ad esempio tramite l'interruttore generale.
- 2) Collegare il filo rosso del motore al filo nero (fase) o al filo bianco (neutro).
- 3) Collegare l'alimentazione del motore, che effettuerà una breve rotazione in un senso.
- 4) Scollegare l'alimentazione del motore per almeno 4 secondi.
- 5) Collegare l'alimentazione del motore, che dopo circa 4 secondi effettuerà una breve rotazione in un senso, e una rotazione più lunga in senso contrario.
- 6) Scollegare l'alimentazione del motore.
- 7) Separare il filo rosso dal filo nero o bianco. Isolare opportunamente il filo rosso prima di collegare l'alimentazione.

A questo punto, è possibile procedere con la memorizzazione del primo telecomando.



FUNZIONI SPECIALI

MEMORIZZAZIONE TEMPORANEA TELECOMANDO

Questa funzione permette di memorizzare un telecomando in modo temporaneo, ad esempio in modo da permettere l'impostazione dei fincorsa durante il montaggio in fabbrica. Il telecomando definitivo potrà essere memorizzato in seguito con l'apposita sequenza di comando (vedi "MEMORIZZAZIONE PRIMO TELECOMANDO").

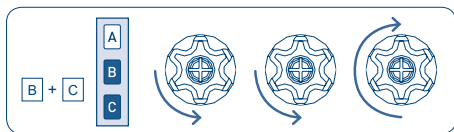
Le operazioni descritte di seguito possono essere eseguite solo quando il motore è nuovo di fabbrica, oppure dopo una cancellazione totale della memoria (vedi "CANCELLAZIONE TOTALE DELLA MEMORIA TELECOMANDI"). Per assicurare che la programmazione temporanea sia utilizzata solo in fase di installazione o regolazione, e non durante l'uso quotidiano, il motore permette le seguenti operazioni solo nei limiti di tempo descritti.

Alimentare il motore, assicurarsi che nel raggio di azione del telecomando non siano presenti altri motori alimentati e con la memoria vuota.

Entro 30 secondi dall'accensione, premere contemporaneamente i tasti B e C, finché il motore effettua la segnalazione di conferma.

Il telecomando rimarrà memorizzato per 5 minuti, mentre il motore è alimentato. Passati 5 minuti, o togliendo tensione al motore, il telecomando sarà cancellato.

T1: Primo telecomando da memorizzare



T1

REGOLAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO O DI APERTURA LAME

NOTE DI FUNZIONAMENTO

- Per comando breve da telecomando si intende la pressione del tasto (A, B, C) per un tempo minore di 2 sec. Per comando lungo da telecomando si intende la pressione del tasto (A, B, C) per un tempo maggiore di 2 sec.
- Durante il basculamento, la regolazione dell'apertura delle lame è limitata tra il minimo e il massimo dell'apertura.
- Quando si desidera entrare in basculamento premere il tasto B del telecomando con un comando lungo (2 sec). Per l'utilizzo contemporaneo della posizione intermedia e delle funzioni di basculamento vedi nota a pag. 25.
- Quando si desidera eseguire un comando lungo, il motore esegue anche il comando breve.
- Per fermare la tapparella durante il movimento, premere il tasto di stop del telecomando.

IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO

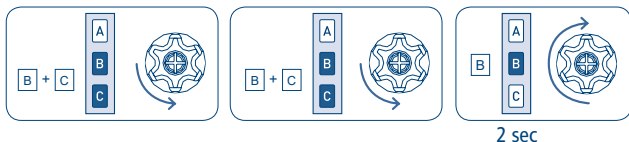
(non disponibile per Clima)

MODALITÀ 1: Tapparella orientabile con posizione di aggancio per basculamento sopra il fincorsa basso.

Solo per tapparelle tipo Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.

Non adatta a comandi centralizzati. Non disponibile nella versione Ø 35.

Dopo aver memorizzato i fincorsa, eseguire la sequenza di comando:



Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente.

Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente". Questo permette di eseguire con precisione la regolazione delle posizioni.

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far salire la tapparella fino a entrare nella zona di basculamento (primo clic).
- Far scendere la tapparella fino a che le lame siano orientate alla massima apertura.
- Se lo si desidera, far salire la tapparella fino a raggiungere una apertura delle lame intermedia (posizione di apertura preferita).
- Premere per 2 secondi il tasto B del telecomando, la tapparella si muoverà in sequenza nelle tre posizioni memorizzate: entrata nella zona di basculamento, massima apertura, apertura preferita.
- Far salire la tapparella fino ad uscire dalla zona di basculamento (secondo clic).
- Premere per 2 secondi il tasto B del telecomando, la tapparella eseguirà il ciclo di entrata in basculamento e aprirà le lame nella posizione preferita.

Funzioni di comando da telecomando*

Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
A breve (< 2 sec)	Salita completa	Meno luce
C breve (< 2 sec)	Discesa completa	Più luce
A lungo (> 2 sec)	-	Uscita basculamento Salita completa
C lungo (> 2 sec)	-	Uscita basculamento Discesa completa
B lungo (> 2 sec)	Entrata basculamento	-
B breve (< 2 sec)	Ferma il motore	-
B lungo (> 4 sec)	-	Conferma nuova posizione di apertura preferita

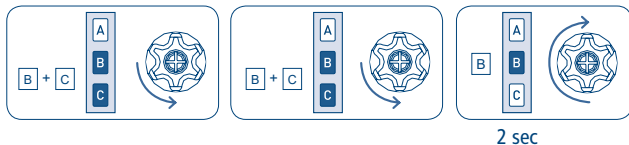
IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO

MODALITÀ 2: Tapparella orientabile senza posizione di aggancio, con apertura lame regolabile sotto il finecorsa basso.

Solo per tapparelle tipo Solomatic.

Non adatta a comandi centralizzati. Non disponibile nella versione Ø 35.

Dopo aver memorizzato i finecorsa, eseguire la sequenza di comando:



Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente.

Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente". Questo permette di eseguire con precisione la regolazione delle posizioni.

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far scendere la tapparella fino ad aprire completamente le lame orientabili;
- Se lo si desidera, far salire la tapparella fino a raggiungere una apertura delle lame intermedia (posizione di apertura preferita);
- Premere per 2 secondi il tasto B del telecomando, la tapparella si muoverà in sequenza nelle posizioni memorizzate: chiusura, massima apertura, apertura preferita.

Funzioni di comando da telecomando*

Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
A breve (< 2 sec)	Salita completa	Meno luce
C breve (< 2 sec)	Discesa completa	Più luce
A lungo (> 2 sec)	-	Uscita basculamento Salita completa
C lungo (> 2 sec)	-	Uscita basculamento Discesa completa
B lungo (> 2 sec)	Entrata basculamento	-
B breve (< 2 sec)	Ferma il motore	-
B lungo (> 4 sec)	-	Conferma nuova posizione di apertura preferita

* vedi legenda comandi e note di funzionamento

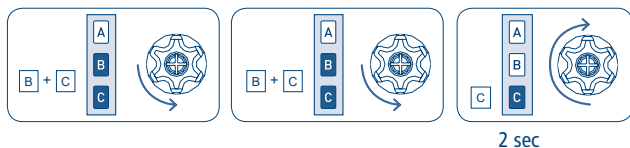
IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI APERTURA LAME

MODALITÀ 3: Tapparella orientabile con posizione di apertura sotto il finecorsa basso senza regolazione dell'apertura lame.

Solo per tapparelle tipo Orienta / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Estella / Luxor Noon, dove il cliente non ha la necessità di regolare la quantità di lame aperte.

Non adatta a comandi centralizzati. Non disponibile nella versione Ø 35.

Dopo aver memorizzato i finecorsa, eseguire la sequenza di comando:



Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente. Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente". Questo permette di eseguire con precisione la regolazione della posizione di apertura.

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far scendere la tapparella fino ad aprire completamente le lame orientabili;
- Premere per 2 secondi il tasto B del telecomando, la tapparella si muoverà in sequenza nelle posizioni memorizzate: chiusura, massima apertura.

Funzioni di comando da telecomando*

Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
A breve	Salita completa	Chiusura delle lame e salita completa
C breve	Discesa completa	Chiusura delle lame con discesa completa
B lungo	Apertura delle lame	-
B breve	Ferma il motore	-

* vedi legenda comandi e note di funzionamento

IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO

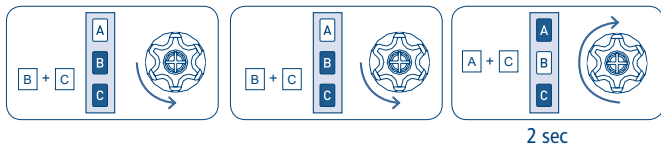
(non disponibile per Clima)

MODALITÀ 4: Tapparella orientabile con posizione di aggancio per basculamento sopra il finecorsa basso.

Solo per tapparelle tipo Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.

Adatta a comandi di apertura e chiusura centralizzati.

Dopo aver memorizzato i finecorsa, eseguire la sequenza di comando:



Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente.

Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente". Questo permette di eseguire con precisione la regolazione delle posizioni.

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far salire la tapparella fino ad entrare nella zona di basculamento (primo clic).
- Far scendere la tapparella fino a che le lame siano orientate alla massima apertura.
- Se lo si desidera, far salire la tapparella fino a raggiungere una apertura delle lame intermedia (posizione di apertura preferita).
- Premere per 2 secondi il tasto B del telecomando, la tapparella si muoverà in sequenza nelle tre posizioni memorizzate: entrata nella zona di basculamento, massima apertura, apertura preferita.
- Far salire la tapparella fino ad uscire dalla zona di basculamento (secondo clic).
- Premere per 2 secondi il tasto B del telecomando, la tapparella eseguirà il ciclo di entrata in basculamento e aprirà le lame nella posizione preferita.

Funzioni di comando da telecomando*

Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
A breve (< 2 sec)	Salita completa	Meno luce
C breve (< 2 sec)	Discesa completa	Più luce
A lungo (> 2 sec)	Salita completa	Uscita basculamento Salita completa
C lungo (> 2 sec)	Discesa completa	Uscita basculamento Discesa completa
B breve	Ferma il motore	-
B lungo (> 2 sec)	Entrata basculamento	-
B lungo (> 4 sec)	-	Conferma nuova posizione di apertura preferita

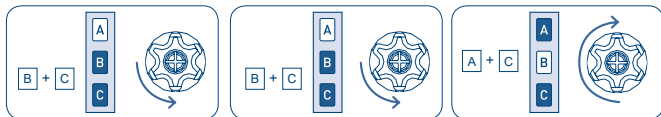
IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO

MODALITÀ 5: Tapparella orientabile senza posizione di aggancio, con apertura lame regolabile sotto il fincorsa basso.

Specifico per tapparelle tipo Rolltek, può essere utilizzato su tapparelle Orienta / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Alika / Luxor Noon, se il cliente desidera poter regolare la quantità di lame aperte.

Adatta a comandi centralizzati.

Dopo aver memorizzato i fincorsa, eseguire la sequenza di comando:



2 sec

Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente.

Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente". Questo permette di eseguire con precisione la regolazione delle posizioni.

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far scendere la tapparella fino ad aprire completamente le lame orientabili;
- Se lo si desidera, far salire la tapparella fino a raggiungere una apertura delle lame intermedia (posizione di apertura preferita);
- Premere per 2 secondi il tasto B del telecomando, la tapparella si muoverà in sequenza nelle posizioni memorizzate.

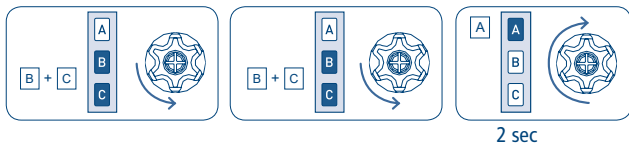
Funzioni di comando da telecomando*

Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
A breve (< 2 sec)	Salita completa	Meno luce
C breve (< 2 sec)	Discesa completa	Più luce
A lungo (> 2 sec)	Salita completa	Uscita basculamento Salita completa
C lungo (> 2 sec)	Discesa completa	Uscita basculamento Discesa completa
B breve	Ferma il motore	-
B lungo (> 2 sec)	Entrata basculamento	-
B lungo (> 4 sec)	-	Conferma nuova posizione di apertura preferita

* vedi legenda comandi e note di funzionamento

CANCELLAZIONE DELLE FUNZIONI DI BASCAMENTO

Per disattivare le funzioni di basculamento, eseguire la sequenza di comando:



NOTE PER L'UTILIZZO CONTEMPORANEO DELLA POSIZIONE INTERMEDIA E DELLE FUNZIONI DI BASCAMENTO/ORIENTAMENTO

Nelle sezioni precedenti si sono trattati i casi in cui si voglia utilizzare solo la posizione intermedia oppure solo la funzione di basculamento/orientamento. Se solo una delle due funzioni è stata programmata i comandi per utilizzarle sono gli stessi (B lungo da telecomando, SU/GIÙ oppure GIÙ/SU da pulsantiera).

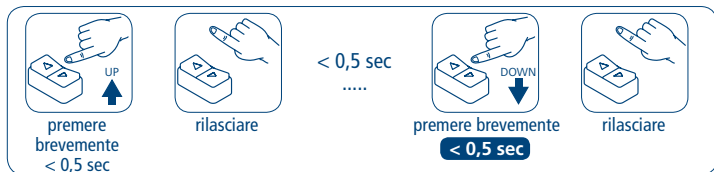
Quando sono programmate sia la funzione di posizione intermedia che quella di basculamento/orientamento, i comandi per utilizzarle cambiano nel seguente modo:

- Raggiungimento della posizione intermedia: da telecomando, utilizzare B lungo (2 s).
- Entrata in basculamento/orientamento: da telecomando serie SKIPPER utilizzare A+C, mentre da telecomando serie GIRO utilizzare la sequenza STOP breve (< 2 s) seguita da STOP lungo (2 s).

SOLO MODALITÀ 1-2-3

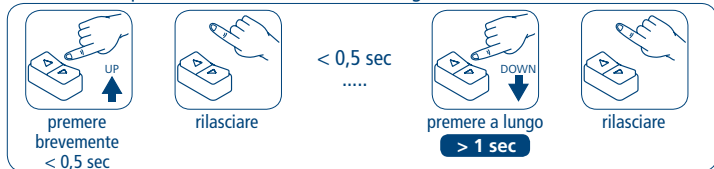
MOVIMENTO IN PRIMA POSIZIONE INTERMEDIA:

utilizzare la sequenza SU breve (< 0,5 s) - GIÙ breve (< 0,5 s).



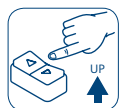
ENTRATA IN BASCAMENTO/APERTURA LAME:

utilizzare la sequenza SU breve (< 0,5 s) - GIÙ lungo (> 1 s).



PROGRAMMAZIONE DEL MOTORE DA FILO ROSSO

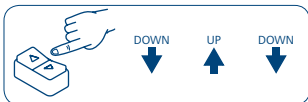
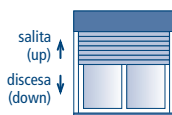
LEGENDA DEI SIMBOLI



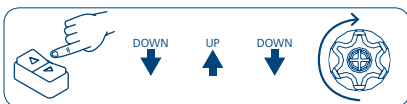
premere
il pulsante
di salita



premere
il pulsante
di discesa



premere i pulsanti come indicato in rapida sequenza



premere i pulsanti come indicato in rapida sequenza, al termine il motore effettua un movimento di conferma



rotazione breve
del motore
in un senso



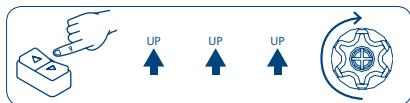
rotazione lunga
del motore
nell'altro senso

SPIEGAZIONE DELLE SEQUENZE DI COMANDO

La maggior parte delle sequenze di comando è composta da tre o sei passi ben distinti, al termine dei quali il motore segnala, con diversi tipi di rotazione, se il passo si è concluso in modo positivo. Lo scopo di questo paragrafo è quello di riconoscere le segnalazioni del motore.

I pulsanti devono essere premuti per almeno 0,5 secondi come indicato nella sequenza, senza far passare più di 1 secondo tra un passo e l'altro. Se trascorre più di 1 secondo il comando non viene accettato, e si dovrà ripetere la sequenza.

Esempio di sequenza di comando:



Come si vede nell'esempio, quando la sequenza termina in maniera positiva il motore esegue una singola rotazione lunga.

Se il motore non esegue alcun tipo di rotazione significa che la sequenza non è andata a buon fine. In questo caso è necessario ripetere la sequenza dall'inizio.

Attenzione! Nel caso la sequenza preveda una ripetizione di comandi uguali (Up+Up/Down+Down) è necessario interporre la posizione Stop se il tipo di pulsantiera la prevede.

PROGRAMMAZIONE DEL MOTORE DA FILO ROSSO

N.B.: Se si procede alla programmazione del motore da filo rosso senza prima aver memorizzato almeno un telecomando, la funzione radio sarà disattivata in automatico (per riattivarla vedi pag. 6 - ATTIVAZIONE/DISATTIVAZIONE DELLA FUNZIONE RADIO DEL MOTORE).

La programmazione del motore da filo rosso è attiva finché non sono stati regolati i finecorsa. Una volta regolati i finecorsa, la possibilità di programmare il motore da filo rosso rimane abilitata per un tempo massimo di 5 minuti, per permettere la modifica di alcune funzioni come la regolazione della forza di chiusura, la posizione intermedia, etc. Ogni volta che si interrompe l'alimentazione del motore e che si rimette il motore sotto tensione, la funzione di programmazione da filo rosso si riattiva (sempre per una durata massima di 5 minuti).

REGOLAZIONE DEI FINECORSA

Durante la regolazione il motore si muoverà con un breve movimento e una pausa seguito da un movimento continuo nella direzione voluta. La regolazione dei finecorsa può essere fatta in diversi modi a seconda dei dispositivi di bloccaggio montati sulla tapparella (tappi e molle anti-intrusione) e del tipo di installazione (in fabbrica o in cantiere).

Dopo aver programmato entrambi i finecorsa, è necessario eseguire almeno una corsa completa su/giù, per dare modo al motore di determinare la corretta associazione della direzione di salita/discesa. Durante questa procedura, il motore potrebbe effettuare una breve fermata e poi ripartire automaticamente. Non è possibile procedere alla memorizzazione della posizione intermedia, o di una delle impostazioni di basculamento (Modalità 1-2-3-4-5), fino a che il motore non ha completato questa procedura.

REGOLAZIONE IN MODALITÀ 1 (manuale)

In questa modalità la tapparella può avere uno, entrambi, o nessun dispositivo di bloccaggio in salita e in discesa. La sequenza di memorizzazione può partire, indifferentemente, dal finecorsa alto o da quello basso.

Durante la regolazione della prima posizione, può essere necessario usare il pulsante di discesa per muovere la tapparella in salita, e viceversa, poiché il corretto senso di rotazione sarà determinato solo dopo aver memorizzato la prima posizione.

ESEMPIO N.1

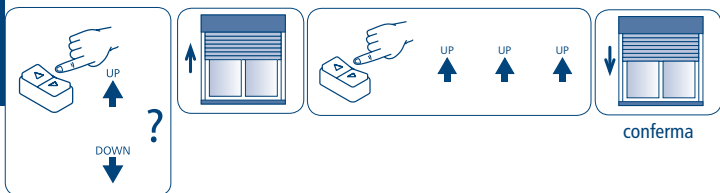
Memorizzazione come primo fincorsa della posizione di apertura

MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI APERTURA

Se la tapparella è già completamente avvolta, si dovrà prima abbassare di circa 20 cm.

Con il pulsante di salita o discesa della pulsantiera, portare la tapparella in completa apertura. Se sono montati i tappi di bloccaggio, tenere premuto il pulsante fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare la pulsantiera per regolare con precisione la posizione di apertura.

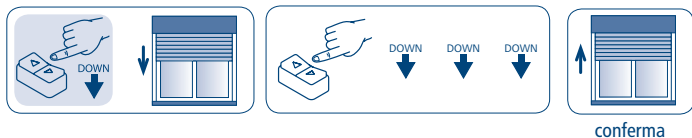
Per memorizzare la posizione di apertura, eseguire la sequenza di comandi indicata (UP-UP-UP). A fine sequenza il motore inizia un movimento di discesa che conferma l'avvenuta memorizzazione.



MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI CHIUSURA

Con il pulsante di discesa della pulsantiera, portare la tapparella in completa chiusura. Se è presente il dispositivo di bloccaggio in discesa, tenere premuto il pulsante fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare la pulsantiera per regolare con precisione la posizione di chiusura.

Per memorizzare la posizione di chiusura, eseguire la sequenza di comandi indicata (DOWN-DOWN-DOWN). A fine sequenza il motore inizia un movimento di salita che conferma l'avvenuta memorizzazione.



ESEMPIO N.2

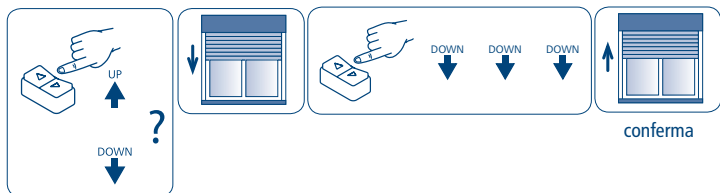
Memorizzazione come primo finecorsa della posizione di chiusura

MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI CHIUSURA

Se la tapparella è già completamente chiusa, si dovrà prima alzare di circa 20 cm.

Con il pulsante di salita o discesa della pulsantiera, portare la tapparella in completa chiusura. Se è presente il dispositivo di bloccaggio in discesa, tenere premuto il pulsante fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare la pulsantiera per regolare con precisione la posizione di chiusura.

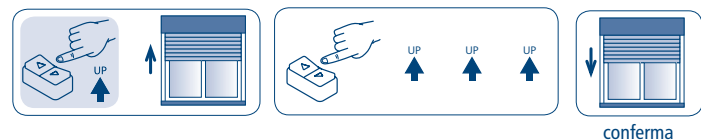
Per memorizzare la posizione di chiusura, eseguire la sequenza di comandi indicata (DOWN-DOWN-DOWN). A fine sequenza il motore inizia un movimento di salita che conferma l'avvenuta memorizzazione.



MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI APERTURA

Con il pulsante di salita della pulsantiera, portare la tapparella in completa apertura. Se sono montati i tappi di bloccaggio, tenere premuto il pulsante fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare la pulsantiera per regolare con precisione la posizione di apertura.

Per memorizzare la posizione di apertura, eseguire la sequenza di comandi indicata (UP-UP-UP). A fine sequenza il motore inizia un movimento di discesa che conferma l'avvenuta memorizzazione.



REGOLAZIONE IN MODALITÀ 2 (semiautomatico)

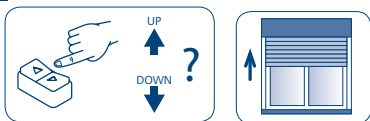
Per poter utilizzare questa modalità, la tapparella deve aver montato obbligatoriamente dispositivi di bloccaggio in discesa (molle anti intrusione). Non è necessario avere dispositivi di bloccaggio in salita (tappi). Questa procedura si presta soprattutto all'installazione in fabbrica, poiché è necessario memorizzare solo la posizione di apertura.

La posizione di chiusura sarà determinata automaticamente durante l'uso normale. La sequenza di memorizzazione deve partire, obbligatoriamente, dal finecorsa alto.

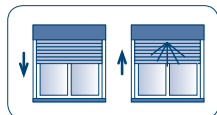
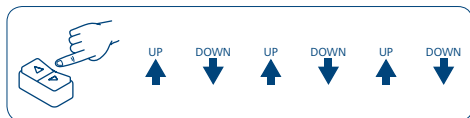
MEMORIZZAZIONE DELLA POSIZIONE DI APERTURA

Se la tapparella è già completamente avvolta, si dovrà prima abbassare di circa 20 cm.

Con il pulsante di salita o discesa della pulsantiera, portare la tapparella in completa apertura. Se sono montati i tappi di bloccaggio, tenere premuto il pulsante fino a che il motore si arresta automaticamente in battuta. In caso contrario, usare la pulsantiera per regolare con precisione la posizione di apertura.



Per memorizzare la posizione di apertura, eseguire la sequenza di comandi indicata (UP-DOWN-UP-DOWN-UP-DOWN). Il motore effettua un breve movimento di discesa, quindi riavvolge la tapparella fino al finecorsa superiore.



conferma

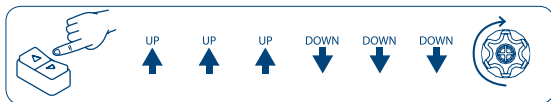
A questo punto, il senso di rotazione è determinato correttamente. Si può scollegare il motore e terminare la memorizzazione del finecorsa inferiore in cantiere.

Poiché il motore rileva automaticamente la posizione inferiore di battuta, nel caso che la prima volta il finecorsa inferiore sia rilevato per errore a causa di un impedimento meccanico (stecca bloccata, guide non parallele, viti sporgenti etc.), basta eseguire una risalita, rimuovere l'impedimento, ed effettuare una nuova discesa.

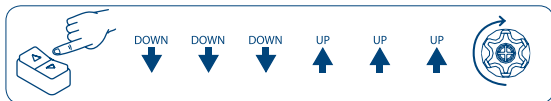
REGOLAZIONE/CANCELLAZIONE DELLA POSIZIONE INTERMEDIA

IMPOSTAZIONE POSIZIONE INTERMEDIA

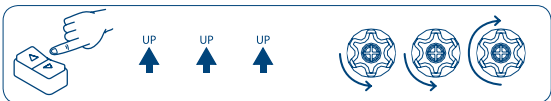
Regolazione a partire dalla posizione di APERTURA



Regolazione a partire dalla posizione di CHIUSURA

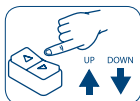


Dopo la sequenza il motore si muoverà in modalità "Uomo Presente" per permettere la regolazione precisa della posizione intermedia desiderata. Per memorizzare la posizione scelta, confermare con questa sequenza:

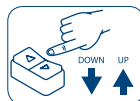


MOVIMENTO IN POSIZIONE INTERMEDIA

Per portare la tapparella in posizione intermedia: uscire dal basculamento e procedere nel modo seguente:



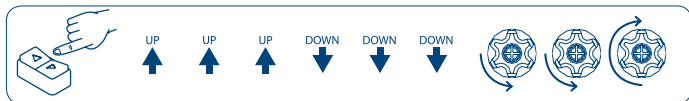
oppure



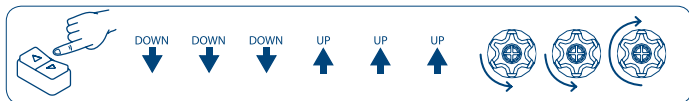
CANCELLAZIONE POSIZIONE INTERMEDIA

Utilizzare una delle sequenze qui riportate. Il motore vi confermerà con 3 movimenti finali che la posizione intermedia è stata cancellata.

Cancellazione a partire dalla posizione di APERTURA



Cancellazione a partire dalla posizione di CHIUSURA

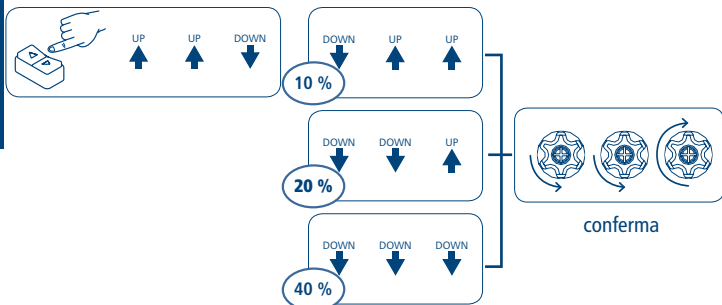


REGOLAZIONE DELLA FORZA DI CHIUSURA

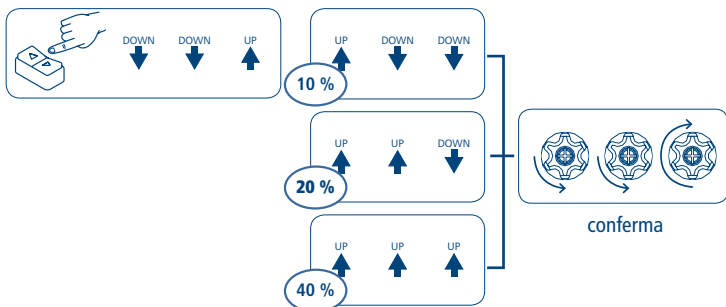
Questo sistema garantisce, nel caso siano montate le molle anti-intrusione, che la tapparella rimanga perfettamente chiusa, senza sottoporre le stecche ad una eccessiva compressione. Il sistema funziona in qualunque tipo di applicazione, grazie alla possibilità di regolare manualmente la forza di chiusura.

Il motore è impostato in fabbrica con un valore predeterminato di forza di chiusura, pari al 20 % della coppia nominale. Con la pulsantiera, è possibile cambiare tale valore, diminuendolo al 10 %, oppure aumentandolo al 40 %, a seconda del risultato che si vuole ottenere.

Dalla posizione di APERTURA

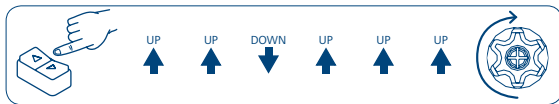


Dalla posizione di CHIUSURA

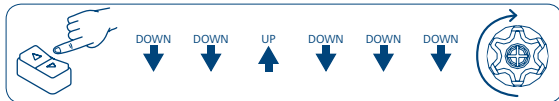


CANCELLAZIONE DELLE POSIZIONI DI FINECORSA

Dalla posizione di APERTURA



Dalla posizione di CHIUSURA



In seguito alla cancellazione dei finecorsa la funzione radio si riabilita automaticamente.

FUNZIONI SPECIALI

REGOLAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO O DI APERTURA LAME

NOTE DI FUNZIONAMENTO

- PER MODALITÀ 1-2-3:
Per comando *breve* da pulsante (SU, GIÙ) si intende la pressione del tasto per un tempo minore di 2 sec.
Per comando *lungo* da pulsante (SU, GIÙ) si intende la pressione del tasto per un tempo maggiore di 2 sec.
- PER MODALITÀ 4-5:
Per comando *breve* da pulsante (SU, GIÙ) si intende la pressione del tasto per un tempo minore di 1 sec.
Per comando *lungo* da pulsante (SU, GIÙ) si intende la pressione del tasto per un tempo maggiore di 1 sec.
Per comando *molto lungo* da pulsante (SU, GIÙ) si intende la pressione del tasto per un tempo maggiore di 2 sec.
- Durante il basculamento, la regolazione dell'apertura delle lame è limitata tra il minimo e il massimo dell'apertura.
- Per l'utilizzo contemporaneo della posizione intermedia e delle funzioni di basculamento vedi nota a pag. 25.
- Quando si desidera eseguire un comando lungo, il motore esegue anche il comando breve.
- Per fermare la tapparella durante il movimento, premere uno dei pulsanti della pulsantiera.

IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO

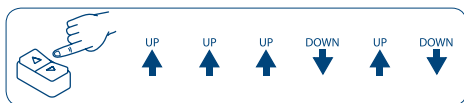
(non disponibile per Clima)

MODALITÀ 1: Tapparella orientabile con posizione di aggancio per basculamento sopra il fincorsa basso.

Solo per tapparelle tipo Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.

Non adatta a comandi centralizzati. Non disponibile nella versione Ø 35.

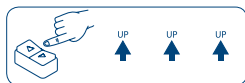
Dopo aver memorizzato i fincorsa, portare la tapparella fino al fincorsa superiore, poi eseguire la sequenza di comando:



Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente. Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente".

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far salire la tapparella fino a entrare nella zona di basculamento (primo clic).
- Far scendere la tapparella fino a che le lame siano orientate alla massima apertura.
- Se lo si desidera, far salire la tapparella fino a raggiungere una apertura delle lame intermedia (posizione di apertura preferita).
- Eseguire la seguente sequenza di conferma: la tapparella si muoverà in sequenza nelle tre posizioni memorizzate: entrata nella zona di basculamento, massima apertura, apertura preferita.
- Far salire la tapparella fino ad uscire dalla zona di basculamento (secondo clic).
- Eseguire la seguente sequenza di conferma:



La tapparella eseguirà il ciclo di entrata in basculamento e aprirà le lame nella posizione preferita.

Funzioni di comando da pulsantiera*

Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
SU breve	Salita completa	Meno luce
GIÙ breve	Discesa completa	Più luce
SU lungo	Entrata basculamento	Uscita basculamento Salita completa
GIÙ lungo	Entrata basculamento	Uscita basculamento Discesa completa
sequenza GIÙ/SU (0,5 sec)	Entrata basculamento	-
sequenza SU/GIÙ (0,5 sec)	Entrata basculamento	-

* vedi legenda comandi e note di funzionamento

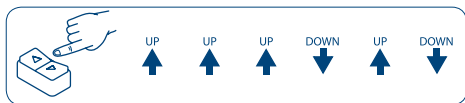
IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO

MODALITÀ 2: Tapparella orientabile senza posizione di aggancio, con apertura lame regolabile sotto il fincorsa basso.

Solo per tapparelle tipo Solomatic.

Non adatta a comandi centralizzati. Non disponibile nella versione Ø 35.

Dopo aver memorizzato i fincorsa, portare la tapparella fino al fincorsa superiore, poi eseguire la sequenza di comando:



Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente. Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente".

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far scendere la tapparella fino ad aprire completamente le lame orientabili;
- Se lo si desidera, far salire la tapparella fino a raggiungere una apertura delle lame intermedia (posizione di apertura preferita);
- Eseguire la seguente sequenza di conferma:



La tapparella si muoverà in sequenza nelle posizioni memorizzate: chiusura, massima apertura, apertura preferita.

Funzioni di comando da pulsantiera*

Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
SU breve	Salita completa	Meno luce
GIÙ breve	Discesa completa	Più luce
SU lungo	Entrata basculamento	Uscita basculamento Salita completa
GIÙ lungo	Entrata basculamento	Uscita basculamento Discesa completa
sequenza GIÙ/SU (0,5 sec)	Entrata basculamento	-
sequenza SU/GIÙ (0,5 sec)	Entrata basculamento	-

* vedi legenda comandi e note di funzionamento

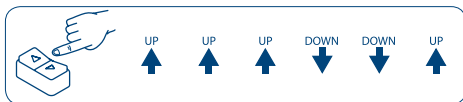
IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI APERTURA LAME

MODALITÀ 3: Tapparella orientabile con posizione di apertura sotto il finecorsa basso senza regolazione dell'apertura lame.

Solo per tapparelle tipo Orienta / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Estella / Luxor Noon, dove il cliente non ha la necessità di regolare la quantità di lame aperte.

Non adatta a comandi centralizzati. Non disponibile nella versione Ø 35.

Dopo aver memorizzato i finecorsa, portare la tapparella fino al finecorsa superiore, poi eseguire la sequenza di comando:



Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente. Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente".

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far scendere la tapparella fino ad aprire completamente le lame orientabili;
- Eseguire la seguente sequenza di conferma:



La tapparella si muoverà in sequenza nelle posizioni memorizzate: chiusura, massima apertura.

Funzioni di comando da pulsantiera*

Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
SU breve	Salita completa	Chiusura delle lame e salita completa
GIÙ breve	Discesa completa	Chiusura delle lame con discesa completa
SU lungo	Apertura delle lame	Chiusura delle lame e salita completa
GIÙ lungo	Apertura delle lame	Chiusura delle lame con discesa completa
sequenza GIÙ/SU (0,5 sec)	Apertura delle lame	-
sequenza SU/GIÙ (0,5 sec)	Apertura delle lame	-

* vedi legenda comandi e note di funzionamento

IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO

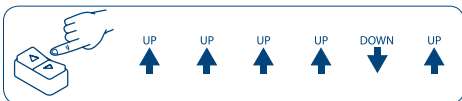
(non disponibile per Clima)

MODALITÀ 4: Tapparella orientabile con posizione di aggancio per basculamento sopra il fincorsa basso.

Solo per tapparelle tipo Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.

Adatta a comandi di apertura e chiusura centralizzati.

Dopo aver memorizzato i fincorsa, portare la tapparella fino al fincorsa superiore, poi eseguire la sequenza di comando:



Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente.

Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente".

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far salire la tapparella fino ad entrare nella zona di basculamento (primo clic).
- Far scendere la tapparella fino a che le lame siano orientate alla massima apertura.
- Se lo si desidera, far salire la tapparella fino a raggiungere una apertura delle lame intermedia (posizione di apertura preferita).
- Eseguire la seguente sequenza di conferma:
la tapparella si muoverà in sequenza nelle tre posizioni memorizzate: entrata nella zona di basculamento, massima apertura, apertura preferita.
- Far salire la tapparella fino ad uscire dalla zona di basculamento (secondo clic).
- Eseguire la seguente sequenza di conferma:



La tapparella si muoverà in sequenza nelle posizioni memorizzate.



Funzioni di comando da pulsantiera*

Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
SU breve (< 1 sec)	Breve movimento in salita	Meno luce
GIÙ breve (< 1 sec)	Breve movimento in discesa	Più luce
SU lungo (tra 1 e 2 sec)	Salita completa	
GIÙ lungo (tra 1 e 2 sec)	Discesa completa	
SU molto lungo (> 2 sec)	Posizione intermedia (se impostata)	
GIÙ molto lungo (> 2 sec)	Entrata basculamento	
sequenza SU/GIÙ o GIÙ/SU rapida (0,5 sec)	Posizione intermedia (se impostata) oppure entrata basculamento	-

* vedi legenda comandi e note di funzionamento

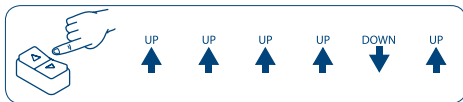
IMPOSTAZIONE DEL MECCANISMO DI BASCULAMENTO

MODALITÀ 5: Tapparella orientabile senza posizione di aggancio, con apertura lame regolabile sotto il finecorsa basso.

Specifico per tapparelle tipo Rolltek, può essere utilizzato su tapparelle Orienta / Rollflap / Biroll / Gelsia / Girasole / Easyroll / Inklina / Alika / Luxor Noon, se il cliente desidera poter regolare la quantità di lame aperte.

Adatta a comandi centralizzati.

Dopo aver memorizzato i finecorsa, portare la tapparella fino al finecorsa superiore, poi eseguire la sequenza di comando:



Alla fine della sequenza, attendere che la tapparella si abbassi completamente. Da questo momento, il motore si muove in modalità "Uomo Presente".

Eseguire le seguenti operazioni:

- Far scendere la tapparella fino ad aprire completamente le lame orientabili.
- Se lo si desidera, far salire la tapparella fino a raggiungere una apertura delle lame intermedia (posizione di apertura preferita).
- Eseguire la seguente sequenza di conferma:

La tapparella si muoverà in sequenza nelle posizioni memorizzate.



Funzioni di comando da pulsantiera*

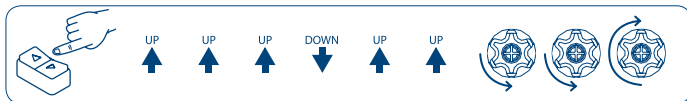
Tipo di comando	Fuori basculamento	In basculamento
SU breve (< 1 sec)	Breve movimento in salita	Meno luce
GIÙ breve (< 1 sec)	Breve movimento in discesa	Più luce
SU lungo (tra 1 e 2 sec)	Salita completa	
GIÙ lungo (tra 1 e 2 sec)	Discesa completa	
SU molto lungo (> 2 sec)	Posizione intermedia (se impostata)	
GIÙ molto lungo (> 2 sec)	Entrata basculamento	
sequenza SU/GIÙ o GIÙ/SU rapida (0,5 sec)	Posizione intermedia (se impostata) oppure entrata basculamento	-
GIÙ breve da finecorsa basso	Più luce ed entrata basculamento	-

* vedi legenda comandi e note di funzionamento

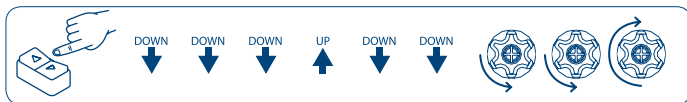
CANCELLAZIONE DELLE FUNZIONI DI BASCULAMENTO

Per disattivare le funzioni di basculamento, eseguire la sequenza di comando:

Dalla posizione di finecorsa superiore:

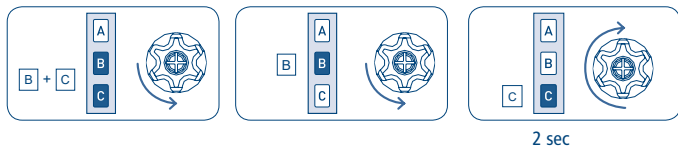


Dalla posizione di finecorsa inferiore:



CAMBIO MODALITÀ DI COMANDO MOTORE DA FILO ROSSO SU-GIÙ MOTO CONTINUO / SU-GIÙ UOMO PRESENTE

I motori escono dalla fabbrica predisposti per l'utilizzo con due pulsanti indipendenti "SU-GIÙ moto continuo". È sempre possibile modificare l'impostazione passando in modalità "SU-GIÙ Uomo Presente" e viceversa eseguendo la sequenza riportata qui sotto.



Dichiarazione di conformità

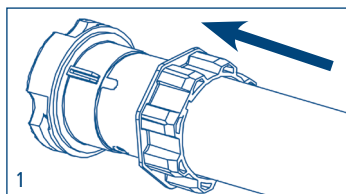
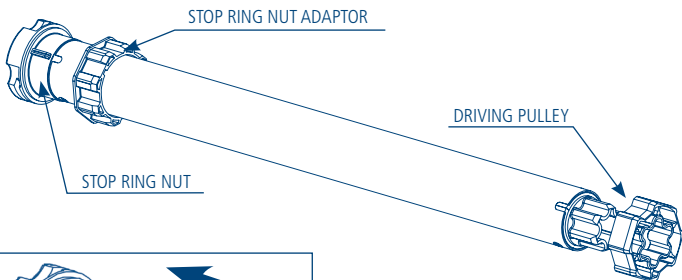
CE Cherubini S.p.A. dichiara che i motori sono conformi alle Direttive:
Direttiva 2006/42/CE,
Direttiva 2014/53/UE.

Il testo completo della dichiarazione di conformità UE è disponibile facendone richiesta sul sito: www.cherubini.it.

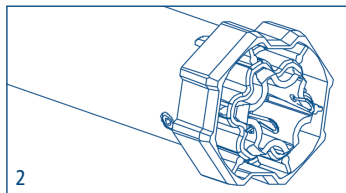
Table of contents

How to prepare the motor	p. 41
Electrical connections	p. 42
CHOICE OF THE PROGRAMMING MODES To be read before starting the programming!	p. 43
Motor programming from the remote control	p. 44
Compatible remote controls / Key to symbols	p. 44
Command sequences example	p. 45
Function open/close programming remote control	p. 46-47
Setting the first remote control	p. 48
Automatic disabling of the first remote control setting function	p. 48
Adjustment of the limit switches	p. 48
Setting in mode 1 (manual)	p. 48
Example 1: Setting first the opening position	p. 49
Example 2: Setting first the closing position	p. 50
Mode 2: limit switch setting (semi-automatic)	p. 51
Setting a middle position / Deleting the middle position	p. 52
Closing force adjustment	p. 53
Deleting the opening and closing limit switch	p. 53
Setting of additional remote controls	p. 54
Remote control memory clearing	p. 54
Full memory clearing	p. 55
Special functions: Short-term setting of a remote control	p. 56
Slat tilt or slat opening mechanism setting / Operational notes	p. 56
SLAT TILT MECHANISM SETTING (Remote control progr.)	p. 57
Mode 1 - 2 - 3 - 4 - 5	p. 57-61
Deleting the tilting functions	p. 62
Notes for the contemporaneous use of the middle position and the tilting / orientation functions	p. 62
Motor programming from the red wire	p. 63
Key to symbols / Command sequences example	p. 63
Motor programming from the red wire	p. 64
Adjustment of the limit switches	p. 64
Setting in mode 1 (manual)	p. 64
Example 1: Setting first the opening position	p. 65
Example 2: Setting first the closing position	p. 66
Mode 2: limit switch setting (semi-automatic)	p. 67
Setting/Deleting a middle position	p. 68
Closing force adjustment	p. 69
Deleting the opening and closing limit switch	p. 70
Special functions: Slat tilt or slat opening mechanism setting / Operational notes	p. 70
SLAT TILT MECHANISM SETTING (Progr. from the red wire)	p. 71
Mode 1 - 2 - 3 - 4 - 5	p. 71-75
Deleting the tilting functions	p. 76
Command management from red wire UP-DOWN continuous movement/ UP-DOWN dead man	p. 76
Declaration of conformity	p. 76

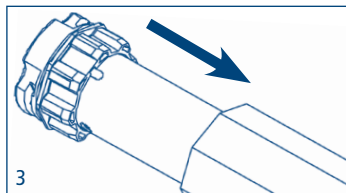
HOW TO PREPARE THE MOTOR



1. Insert the adaptor in the stop ring nut mating the groove with the reference notch and push till they touch.



2. Fix the driving pulley on the motor pin until the stop pin clicks.

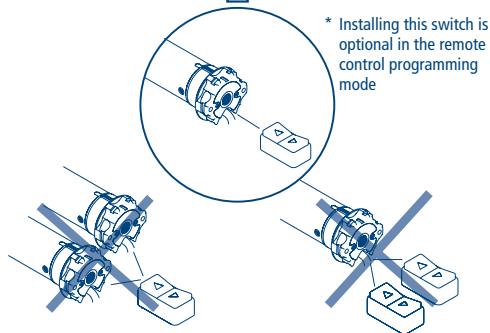
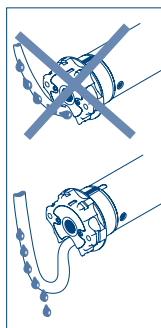
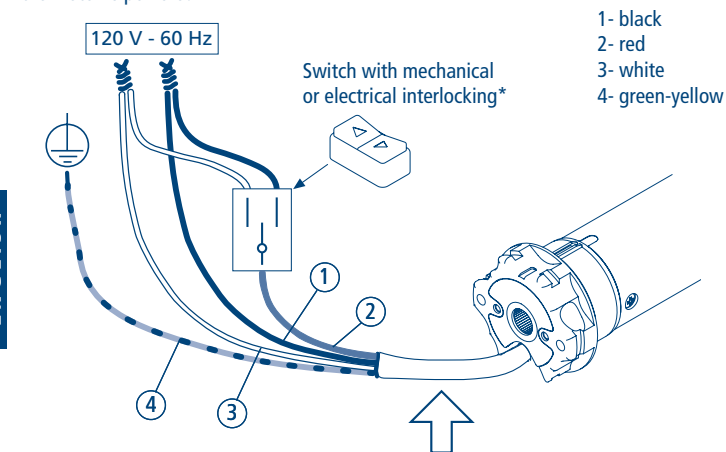


3. Insert the motor fully in the rolling tube.

NB: If you use tubes with a round form, the driving pulley must be fixed to the tube, and the installation is to be paid by the person who installs the system. For other tube sections the fitting is optional, but strongly recommended.

ELECTRICAL CONNECTIONS

- In order to prevent dangerous situations or malfunctioning, the electrical command elements wired to the motor must be sized according to the motor's electrical features.
- Means for disconnection must be incorporated in the fixed wiring in accordance with the national installation standards.
- For outdoor use, provide the appliance with a supply cable with designation H05RN-F containing at least 2% of carbon.
- If not used, the red wire must be insulated. It is dangerous to touch the red wire when the motor is powered.



CHOICE OF THE PROGRAMMING MODES:

RADIO - RED WIRE - RED WIRE with the radio function active

The motor may be programmed using 3 modes:

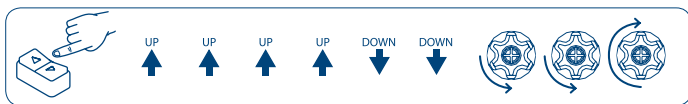
- RADIO PROGRAMMING: Once the programming has been completed the motor enables use either by red-wire, by radio, or using both modes (radio/wire).
- RED WIRE PROGRAMMING:
 - After the adjustment of the limit switches using the red wire, programming remains active for 5 min. After 5 min have elapsed, the motor must be disconnected from its power supply and then reconnected in order to reprogram the system.
 - If the limit switches are set using the red wire without programming a remote control, the radio function is automatically deactivated for programming and for later use. To reset the radio function, the activation sequence found on this page must be performed within 5 min from the adjustment of the limit switches (or after having disconnected and then reconnected the motor from its power supply).
 - Once the programming has been completed the motor enables only the use of the red wire, unless the radio function is reactivated.
- RED WIRE PROGRAMMING WITH RADIO FUNCTION ACTIVE: To be able to use both modes (radio and wire), a remote control must be programmed before the adjustment of the limit switches in the red wire mode. Once the programming has been completed the motor enables use either by red wire, by radio, or using both modes (radio/wire).

ACTIVATION/DEACTIVATION OF THE REMOTE CONTROL FUNCTION

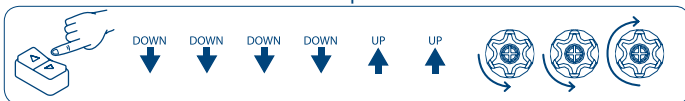
To activate/deactivate the remote control function, follow the sequence shown below:

PLEASE NOTE: To deactivate the remote function it is first necessary to totally delete the remote controls from the memory of the motor (page 55).

Activation/deactivation from the OPENING position:



Activation/deactivation from the CLOSING position:



The confirmation movements indicate that the remote control function activation/deactivation procedure has been successfully carried out.

MOTOR PROGRAMMING

from the remote control

REMOTE CONTROL PROGR. p. 44-62

from the red wire

PROGR. FROM THE RED WIRE p. 63-76

MOTOR PROGRAMMING FROM THE REMOTE CONTROL

COMPATIBLE REMOTE CONTROLS

ENGLISH REMOTE CONTROL PROGR.

SKIPPER
SKIPPER **Lux**
SKIPPER **Plus**
SKIPPER **P-Lux**

Activating/ Deactivating the Sun sensor
SKIPPER **Lux**
SKIPPER **P-Lux**

SKIPPER **LCD**
SKIPPER **SENSO**

Check the specific instruction book

SKIPPER **WALL**

GIRO

GIRO **Wall**

GIRO **Plus**

Change channel +
DISPLAY
Change channel -

GIRO **Lux**

Activating the Sun sensor

LED DISPLAY

Wind sensor is "ON"

Sun sensor is "ON"

Deactivating the Sun sensor

GIRO **P-Lux**

Change channel

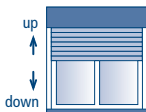
DISPLAY

Wind sensor is "ON"

Sun sensor is "ON"

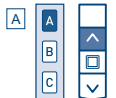
Activating/ Deactivating the Sun sensor

KEY TO SYMBOLS

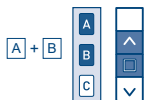


SKIPPER

GIRO



Press button A



Press buttons A and B at the same time



short motor rotation in one direction



long motor rotation in other direction

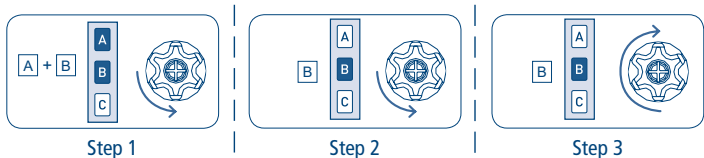


double short rotation

COMMAND SEQUENCES EXAMPLE

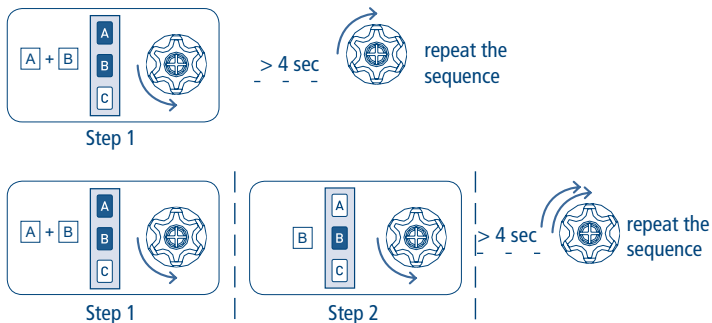
Most of the command sequences have three distinct steps, at the end of which the motor indicates if the step has been concluded positively or not, by turning in different ways. This section is provided to demonstrate the motor indications. The buttons must be pressed as shown in the sequence, without taking more than 4 seconds between one step and the next. If more than 4 seconds are taken, the command is not accepted and the sequence must be repeated.

Command sequence example:



As we can see from the example, when the sequence ends positively, the motor returns to its starting position in one long rotation. In fact, two short rotations in the same direction correspond to one long rotation in the opposite direction. The motor returns to the starting position even when the sequence is not completed; in this case by performing one or two short rotations.

Example of a wrong sequence:

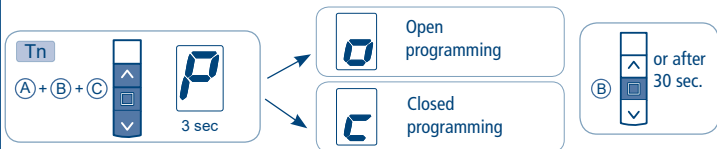


FUNCTION OPEN/CLOSE PROGRAMMING

REMOTE CONTROL SKIPPER PLUS - SKIPPER LUX - SKIPPER P-LUX

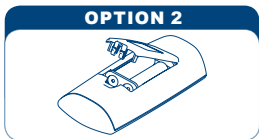
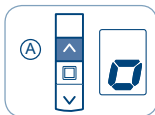
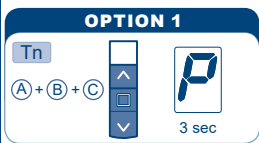
To prevent accidental changes to the programming of the motor during the daily use of the remote control, the possibility of programming is disabled automatically 8 hours after sending the last sequence (A+B or B+C).

CHECKING THE STATUS OF THE FUNCTION



To change the status of the function, see the sequences "ENABLE/DISABLE PROGRAMMING"

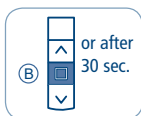
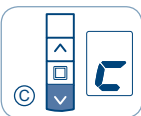
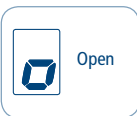
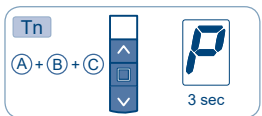
ENABLE PROGRAMMING



Remove and replace a battery

Proceed with programming as the instructions booklet

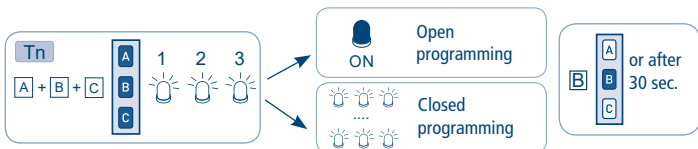
DISABLE PROGRAMMING



FUNCTION OPEN/CLOSE PROGRAMMING REMOTE CONTROL SKIPPER - SKIPPER WALL - SERIES GIRO

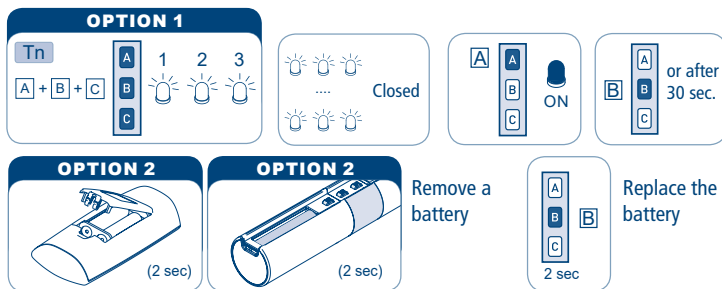
To prevent accidental changes to the programming of the motor during the daily use of the remote control, the possibility of programming is disabled automatically 8 hours after sending the last sequence (A+B or B+C).

CHECKING THE STATUS OF THE FUNCTION



To change the status of the function, see the sequences "ENABLE/DISABLE PROGRAMMING"

ENABLE PROGRAMMING



Proceed with programming as the instructions booklet

DISABLE PROGRAMMING

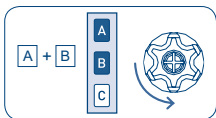


SETTING THE FIRST REMOTE CONTROL

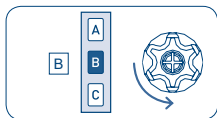
This operation can only be performed when the motor is new, or after a total delete of the memory.

During this step, power up only one motor at time!

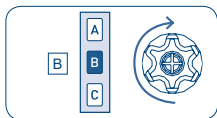
T1: First remote control to be set



T1



T1



T1 (2 sec)

AUTOMATIC DISABLING OF THE FIRST REMOTE CONTROL SETTING FUNCTION

Every time you connect the power supply to the motor, you have 3 hours to store the first remote control. After this time, the ability to store the remote control is disabled. To reset the timer of the function you have to disconnect and reconnect the power supply to the motor.

ADJUSTMENT OF THE LIMIT SWITCHES

The motors have an electronic limit switch system with an encoder. This system ensures great reliability and precision in keeping the positions. Limit switch regulation is performed simply with the remote control. During setting, the motor moves only as long as the up or down button is pressed, stopping when the button is released. At the end of setting, press either the up or down button briefly to move the motor.

The adjustments of the limit switches can be done in different modes depending on whether the rolling shutter is equipped with lockdown hangers or physical stops.

SETTING IN MODE 1 (manual)

In this mode it doesn't matter whether or not the rolling shutter has got physical stops in the opening position and the lockdown hangers in the closing position. It is possible to choose whether to set the upper limit or the lower limit first. The correct rotation direction will only be identified after the first position is set so it is sometimes necessary to use the "up" or "down" button.

EXAMPLE 1: Setting first the opening position

SETTING THE OPENING POSITION

If the rolling shutter is completely open, you have first to drive it down by around 20 cm.

Hold the button A or C pressed and drive the rolling shutter to the opening position.

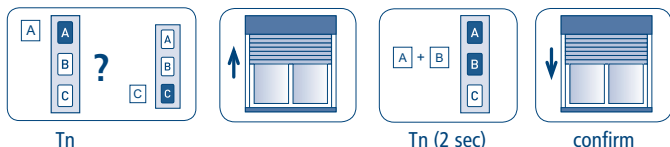
With physical stops: press button A or C until the motor stops automatically.

Without physical stops: use the button A or C to drive the rolling shutter to the necessary opening position.

To set the opening position, press buttons A (up) and B (stop) simultaneously for about 2 seconds, until the motor automatically performs a short "down" movement.

This move is the visual confirmation of the setting operation.

Tn: Already programmed remote control



SETTING THE CLOSING POSITION

Pressing now the button C, drive completely down the rolling shutter to the closing position.

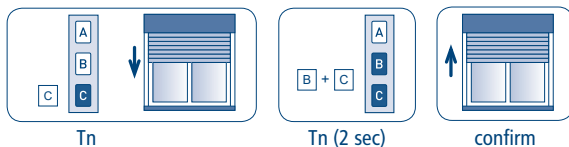
With lockdown hangers: press button C until the motor stops automatically.

Without lockdown hangers: use the button A or C to drive the rolling shutter to the necessary closing position.

To set the closing position, press buttons B (stop) and C (down) simultaneously for about 2 seconds, until the motor automatically performs a short "up" movement.

This move is the visual confirmation of the setting operation.

Tn: Already programmed remote control



EXAMPLE 2: Setting first the closing position

SETTING THE CLOSING POSITION

If the rolling shutter is completely closed, you have first to drive it up by around 20 cm.

Hold the button A or C pressed and drive the rolling shutter to the closing position.

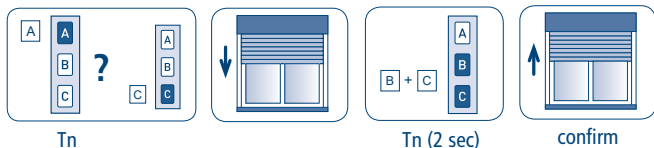
With lockdown hangers: press buttons A or C until the motor stops automatically.

Without lockdown hangers: use the button A or C to drive the rolling shutter to the necessary closing position.

To set the closing position, press buttons B (stop) and C (down) simultaneously for about 2 seconds, until the motor performs automatically a short "up" movement.

This move is the visual confirmation of the setting operation.

Tn: Already programmed remote control



SETTING THE OPENING POSITION

Pressing now button A, drive completely up the rolling shutter to the opening position.

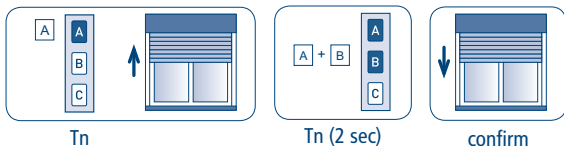
With physical stops: press button A until the motor stops automatically.

Without physical stops: use the button A or C to drive the rolling shutter to the necessary opening position.

To set the opening position, press buttons A (up) and B (stop) simultaneously for about 2 seconds, until the motor automatically performs a short "down" movement.

This move is the visual confirmation of the setting operation.

Tn: Already programmed remote control



MODE 2: LIMIT SWITCH SETTING (semi-automatic)

To do the settings in this mode the rolling shutter has to be equipped with lockdown hangers in the closing position, but the rolling shutter does not need to have physical stops in the opening position. This mode of setting is helpful in cases where the factory will set the opening position and the closing position will be set automatically during the normal use.

In this mode, it's necessary to set first the opening position!! (Rolling shutter open!)

SETTING THE OPENING POSITION

If the shutter is already completely open, you have first to drive it down by about 20 cm.

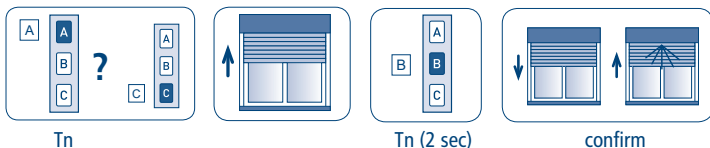
Press button A or C and drive to the opening position.

With physical stops: press button A or C until the motor stops automatically.

Without physical stops: use buttons A and C to drive the rolling shutter to the necessary opening position.

To set the opening position, press button B (stop) for about 2 seconds, until the motor performs a short downwards movement. After this confirmation movement the motor brings back the rolling shutter to the opening position.

Tn: Already programmed remote control



Now the drive direction is detected and the motor can be disconnected from the power. The closing position will be set automatically during the normal use. When the motor is powered up again, the remote control can be used normally. The lower limit switch position will be set automatically the first time the rolling shutter stops automatically in the closing position using the lock down hangers. As the motor looks for a "mechanical" stop during each way down, if the Obstacle Recognition finds something is blocking the way (such as a protruding screw in the guide rails), it is necessary to raise the shutter again, remove the obstacle and to drive the motor back to the closing position to set the limit.

SETTING A MIDDLE POSITION

This function allows the rolling shutter to be set at a favourite middle position. When this middle position is memorised, you just press the STOP button for 2 seconds and automatically the motor will move the shutter to this position.

To memorise the middle position, move the rolling shutter to the desired position and then hold the STOP button down (for about 2 sec) until the motor gives confirmation.

Tn: Already programmed remote control

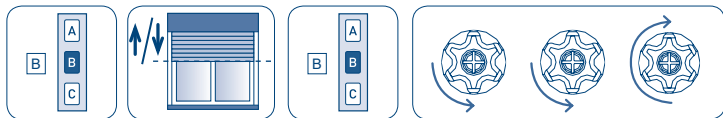


Tn (4 sec)

DELETING THE MIDDLE POSITION

If you want to delete the middle position, it can be done as described below.

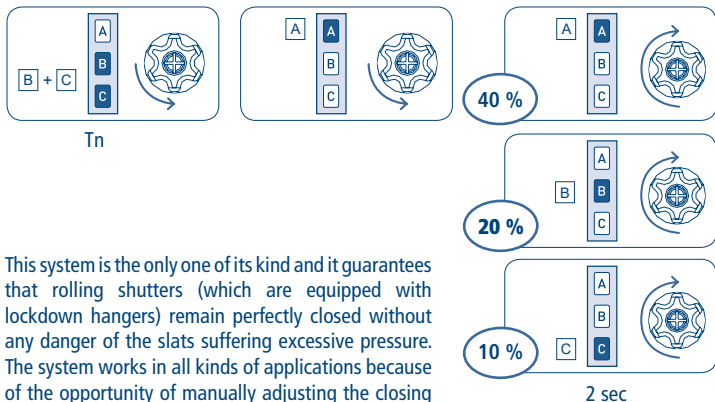
To change this position, it's also necessary to delete first the memorised middle position. Before deleting it's necessary to drive the motor to the middle position (by pressing button B for 2 seconds), then press again button B (stop) for about 4 seconds until the motor confirms the operation by a longer movement.



Tn (2 sec)

Tn (4 sec)

CLOSING FORCE ADJUSTMENT

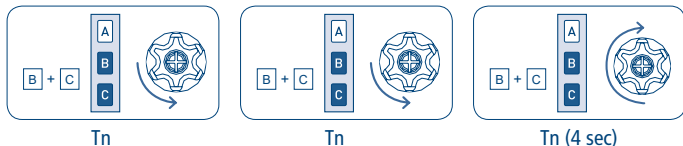


This system is the only one of its kind and it guarantees that rolling shutters (which are equipped with lockdown hangers) remain perfectly closed without any danger of the slats suffering excessive pressure. The system works in all kinds of applications because of the opportunity of manually adjusting the closing force.

The motor is factory set to a closing force of 20 % of the nominal torque. This force can be changed very easily by the remote control. It can be reduced by 10 % or increased up to 40 %, depending on the desired result.

DELETING THE OPENING AND CLOSING LIMIT SWITCH

Tn: Already programmed remote control

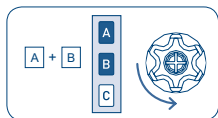


SETTING OF ADDITIONAL REMOTE CONTROLS

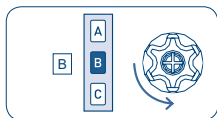
Up to 15 remote controls can be set.

Tn: Already programmed remote control

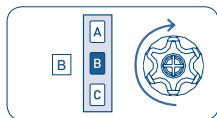
Tx: Additional remote control



Tn



Tn

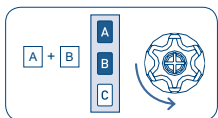


Tx (2 sec)

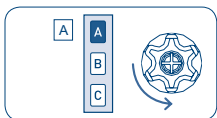
REMOTE CONTROL MEMORY CLEARING

It is possible to delete singly all the memorised remote controls. When the last one is deleted the motor initial condition is restored. The same applies to the single channels of a multichannel remote control: just select the channel to cancel before performing the sequence.

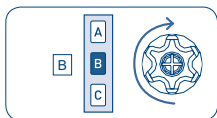
Tn: Remote control to be cleared



Tn



Tn



Tn (2 sec)

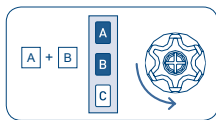
FULL MEMORY CLEARING

This full memory clearing does not delete the setting of the limit switch.

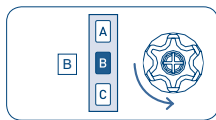
The full memory clearing can be performed in two ways:

1) WITH THE REMOTE CONTROL

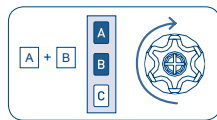
Tn: Already programmed remote control



Tn



Tn



Tn (4 sec)

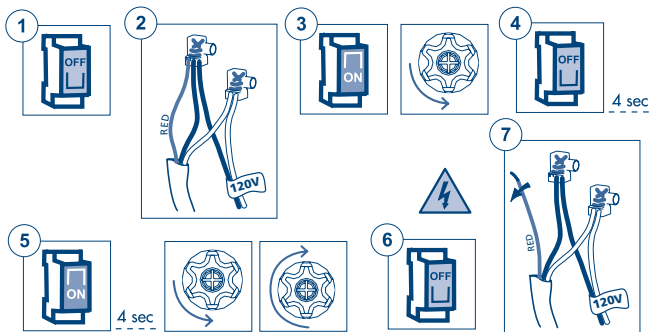
2) WITH THE RED WIRE

Do this operation only in case of emergency, if all remote controls are no longer operating. To delete the memory we have to access the red wire of the motor.

The sequence of this operation is the following:

- 1) Disconnect the power supply from the motor, via the main switch for example.
- 2) Connect the red motor wire to the black wire (phase) or to the white wire (neutral).
- 3) Connect the power supply to the motor, which rotates briefly in one direction.
- 4) Disconnect the power supply from the motor for at least 4 seconds.
- 5) Connect the power supply to the motor which performs one brief rotation in one direction after around 4 seconds and then a longer one in the opposite direction.
- 6) Disconnect the power supply from the motor.
- 7) Separate the red wire from the black/white wire. Insulate the red wire, in an appropriate way, before reconnecting the power supply.

At this point it is possible to proceed with the setting of the first remote control.



SPECIAL FUNCTIONS

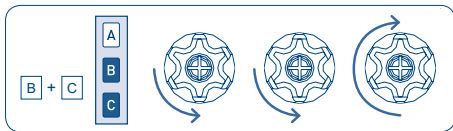
SHORT-TERM SETTING OF A REMOTE CONTROL

This function makes it possible to store a remote control temporarily, for example, with the purpose of setting the limit switches during assembly in the factory. A later final saving of the remote control will be possible using the appropriate command sequence (see: "SETTING THE FIRST REMOTE CONTROL"). The operations described below can be carried out only when the motor has just come out of the factory or after a full memory clearing (see: "FULL MEMORY CLEARING"). The motor makes the following operations possible only within the time limits described in order to make sure that the short-term setting is used only in the installation or factory setting phase and not during daily use. Power up the motor, make sure that no other motors having an empty memory are powered up in the same operating range.

Within 30 seconds after start, press the B and C buttons simultaneously until the motor gives a confirmation signal.

The remote control will remain stored for 5 minutes, while the motor is powered up. After 5 minutes or when the motor has its power cut off, the remote control will be cancelled.

T1: First remote control to be stored



T1

SLAT TILT OR SLAT OPENING MECHANISM SETTING

OPERATIONAL NOTES

- What is meant by "short command" on the remote control is to press and hold the button (A, B, C) for less than 2 sec. What is meant by "long command" on the remote control is press and hold the button (A, B, C) for more than 2 sec.
- During the slat tilt movement, the adjustment of the opening of the slats is limited to the minimum and the maximum of their opening.
- To enter into the slat tilt mode press the B button on the remote control with a long command (2 sec). To use the tilting / orientation function and the middle position function contemporaneously see the note on page 62.
- When one wishes to execute a long command, the motor also executes a short command.
- To stop the rolling shutter during movement, press the stop button on the remote control.

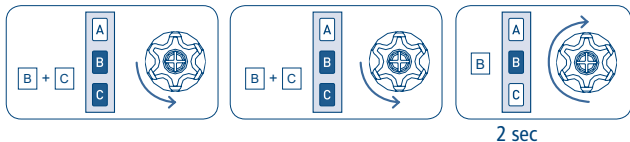
SLAT TILT MECHANISM SETTING

(Not available on Clima)

MODE 1: Orientable roller shutter with coupling point for tilting function above the lower limit.

Only for roller shutter type Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.
Not suitable for centralised control units. Not available on motors Ø 35.

After having memorised the limit switches, perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered. From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode. This enables the regulation of the positions to be adjusted precisely.

Carry out the following operations:

- Raise the rolling shutter until it enters into the slat tilt zone (first click).
- Lower the rolling shutter until the slats are at their maximum opening point.
- If you wish, raise the rolling shutter until it reaches an intermediate opening of the slats (preferred opening position).
- Press button B on the remote control for 2 seconds: the rolling shutter will move in sequence to the three memorised positions: entry into the slat tilt zone, maximum opening, preferred opening.
- Raise the rolling shutter until it leaves the slat tilt zone (second click).
- Press button B on the remote control for 2 seconds: the rolling shutter will execute the entry into the slat tilt zone and will open the slats in the preferred opening position.

Functions of the remote control*

Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
A short (< 2 sec)	Completely raised	Less light
C short (< 2 sec)	Completely lowered	More light
A long (> 2 sec)	-	Out of tilt area Completely raised
C long (> 2 sec)	-	Out of tilt area Completely lowered
B long (> 2 sec)	Entry in tilt area	-
B short (< 2 sec)	Stops the motor	-
B long (> 4 sec)	-	Confirmation of the new preferred opening position

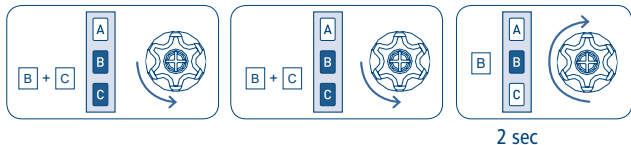
SLAT TILT MECHANISM SETTING

MODE 2: Orientable roller shutter without coupling point with tilting function adjustable below the lower limit.

Only for roller shutter type Solomatic.

Not suitable for centralised control units. Not available on motors Ø 35.

After having memorized the limit switches, perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered. From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode. This enables the regulation of the positions to be adjusted precisely.

Carry out the following operations:

- Lower the rolling shutter until the adjustable slats are completely opened;
- If you wish, raise the rolling shutter until it reaches an intermediate opening of the slats (preferred opening position);
- Press button B on the remote control for 2 seconds: the rolling shutter will move in sequence to the memorised positions: closed, maximum opening, preferred opening.

Functions of the remote control*

Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
A short (< 2 sec)	Completely raised	Less light
C short (< 2 sec)	Completely lowered	More light
A long (> 2 sec)	-	Out of tilt area Completely raised
C long (> 2 sec)	-	Out of tilt area Completely lowered
B long (> 2 sec)	Entry in tilt area	-
B short (< 2 sec)	Stops the motor	-
B long (> 2 sec)	-	Confirmation of the new preferred opening position

* see key to symbols and operational notes

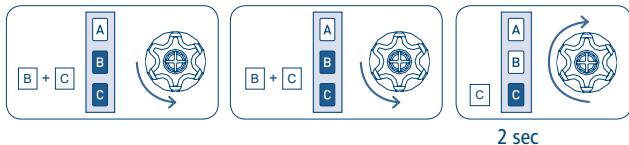
SLAT OPENING MECHANISM SETTING

MODE 3: Orientable roller shutter with slats opening below the lower limit without adjustable tilting function.

Only for roller shutter type Orienta / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Estella / Luxor Noon, where the customer doesn't need to adjust the number of open slats.

Not suitable for centralised control units. Not available on motors Ø 35.

After having memorised the limit switches, perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered. From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode. This enables the opening positions to be adjusted precisely.

Carry out the following operations:

- Lower the rolling shutter until the adjustable slats are completely opened;
- Press button B on the remote control for 2 seconds: the rolling shutter will move in sequence to the memorised positions: closed, maximum opening.

Functions of the remote control*

Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
A short	Completely raised	Closure of the slats and fully raised
C short	Completely lowered	Closure of the slats and fully lowered
B long	Opening of the slats	-
B short	Stops the motor	-

* see key to symbols and operational notes

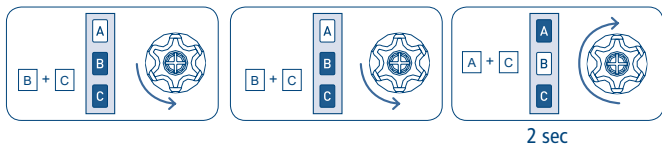
SLAT TILT MECHANISM SETTING

(Not available on Clima)

MODE 4: Orientable roller shutter with coupling point for tilting function above the lower limit.

Only for roller shutter type Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.
Suitable for centralised control units.

After having memorized the limit switches, perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered.
From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode. This enables the regulation of the positions to be adjusted precisely.

Carry out the following operations:

- Lower the rolling shutter until the adjustable slats are completely opened;
- If you wish, raise the rolling shutter until it reaches an intermediate opening of the slats (preferred opening position);
- Press button B on the remote control for 2 seconds: the rolling shutter will move in sequence to the memorised positions: closed, maximum opening, preferred opening.

Functions of the remote control*

Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
A short (< 2 sec)	Completely raised	Less light
C short (< 2 sec)	Completely lowered	More light
A long (> 2 sec)	Completely raised	Out of tilt area Completely raised
C long (> 2 sec)	Completely lowered	Out of tilt area Completely lowered
B short	Stops the motor	-
B long (> 2 sec)	Entry in tilt area	-
B long (> 4 sec)	-	Confirmation of the new preferred opening position

* see key to symbols and operational notes

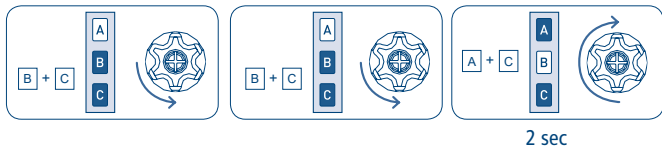
SLAT TILT MECHANISM SETTING

MODE 5: Orientable roller shutter without coupling point with tilting function adjustable below the lower limit.

Specific for roller shutter type Rolltek and suitable aswell for roller shutter Orienta / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inkлина / Alika / Luxor Noon, if the customer wants to set the number of opening slats.

Suitable for centralised control units.

After having memorized the limit switches, perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered. From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode. This enables the regulation of the positions to be adjusted precisely.

Carry out the following operations:

- Lower the rolling shutter until the adjustable slats are completely opened;
- If you wish, raise the rolling shutter until it reaches an intermediate opening of the slats (preferred opening position);
- Press button B on the remote control for 2 seconds, the rolling shutter will move in sequence to the memorised positions.

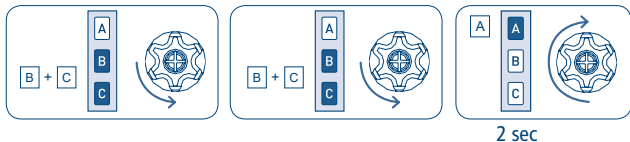
Functions of the remote control*

Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
A short (< 2 sec)	Completely raised	Less light
C short (< 2 sec)	Completely lowered	More light
A long (> 2 sec)	Completely raised	Out of tilt area Completely raised
C long (> 2 sec)	Completely lowered	Out of tilt area Completely lowered
B short	Stops the motor	-
B long (< 2 sec)	Entry in tilt area	-
B long (> 4 sec)	-	Confirmation of the new preferred opening position

* see key to symbols and operational notes

DELETING THE TILTING FUNCTIONS

To deactivate the tilt functions, perform the command sequence:



NOTES FOR THE CONTEMPORANEOUS USE OF THE MIDDLE POSITION AND THE TILTING / ORIENTATION FUNCTIONS

In the sections above, situations were discussed in which either only the tilting / orientation function or only the middle position function were to be used. If only one of the functions has been programmed the commands for its use are the same (long B from the UP/DOWN on the remote control, or UP/DOWN on the button panel).

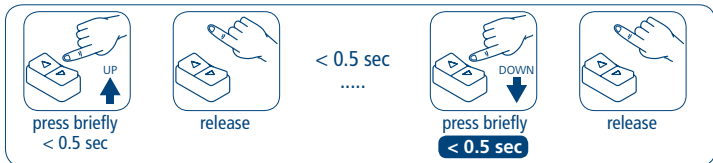
When both tilting / orientation functions and the middle position functions have been programmed, the commands for using them change as follows:

- Reaching the middle position: use long-B (2 seconds) on the remote control.
- Entering tilting / orientation mode: on the remote control type SKIPPER press A+C, while on remote control type GIRO execute the sequence STOP short (<2s) + STOP long (2s).

ONLY MODE 1-2-3

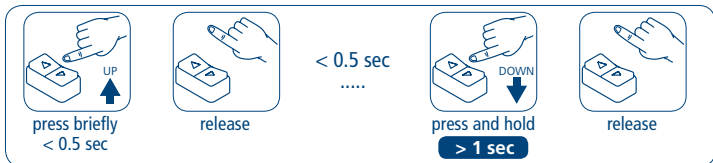
MOVEMENT TO THE FIRST MIDDLE POSITION:

Execute the sequence UP short (< 0,5 s) - DOWN short (< 0,5 s).



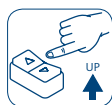
ENTRY IN TILT AREA / OPENING SLATS:

Execute the sequence UP short (< 0,5 s) - DOWN long (> 1 s).



MOTOR PROGRAMMING FROM THE RED WIRE

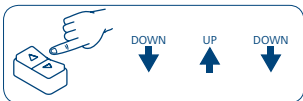
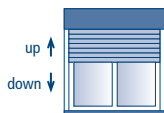
KEY TO SYMBOLS



Press the
UP-button



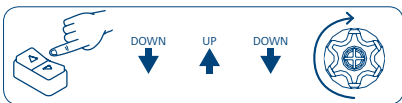
Press the
DOWN-button



Press the buttons quickly according to the sequence indicated



short motor
rotation in one
direction



Press the buttons quickly according to the sequence indicated.
The motor will carry out a movement to confirm your settings.

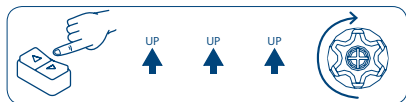


long motor
rotation in
other direction

COMMAND SEQUENCES EXAMPLE

Most of the command sequences have three or six distinct steps, at the end of which the motor indicates if the step has been concluded positively or not, by turning in different ways. This section is provided to demonstrate the motor indications. The buttons must be pressed for at least 0,5 seconds as shown in the sequence, without taking more than 1 second between one step and the next. If more than 1 second is taken, the command is not accepted and the sequence must be repeated.

Command sequence example:



As we can see from the example, when the sequence ends positively, the motor carries out one long rotation.

If the motor does not carry out any rotation, this means that the sequence has failed. In this case the sequence must be carried out again from the start.

Attention! If the sequence requires a repetition of the same commands (Up+Up/Down+Down), an interposition of the Stop position could be necessary depending on the type of switch in use.

MOTOR PROGRAMMING FROM THE RED WIRE

PLEASE NOTE. If the motor is programmed from the red wire without first having memorised at least one remote control, the remote function will be deactivated automatically (to reactivate it, see page 43 - ACTIVATION/DEACTIVATION OF THE REMOTE CONTROL MOTOR FUNCTION).

Motor programming from the red wire is active until the limit switches have been programmed. Once the limit switches have been programmed, the possibility of programming the motor from the red wire remains enabled for a maximum time of 5 minutes; this to enable the changing of certain functions such as the adjustment of the closing force, the middle position, etc.

Each time that the motor power supply is disconnected and the motor is then powered up again, the programming function from the red wire is reactivated (always with a maximum duration of 5 minutes).

ADJUSTMENT OF THE LIMIT SWITCHES

During adjustment the motor will advance with a short movement and then a pause followed by a continuous movement in the desired direction.

The limit switch adjustments may be made in different ways depending on the locking devices fitted onto the shutter (spring and plug anti-intrusion locks) and the type of installation (factory installed or job-site installation).

After having programmed both the limit switches, a complete up/down cycle must be run, to enable the motor to properly associate the ascent and descent directions. During this procedure, the motor might stop briefly, to then start up again automatically. It is not allowed to memorise a middle position nor any of tilting setting (Mode 1-2-3-4-5) until the motor has completed this procedure.

SETTING IN MODE 1 (manual)

In this mode it doesn't matter whether or not the rolling shutter has got physical stops in the opening position and the lockdown hangers in the closing position. It is possible to choose whether to set the upper limit or the lower limit first.

The correct rotation direction will only be identified after the first position is set so it is sometimes necessary to use the "up" or "down" button.

EXAMPLE N.1

Setting first the opening position

SETTING THE OPENING POSITION

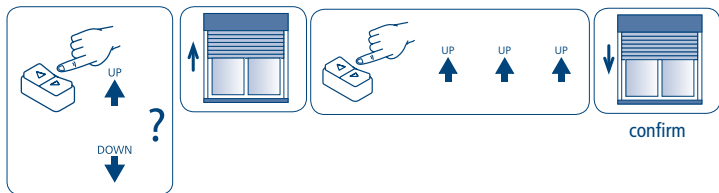
If the rolling shutter is completely open, you have first to drive it down by around 20 cm.

Bring the rolling shutter to the opening position using the UP or DOWN button. (Open position)

With physical stops: press UP or DOWN button until the motor stops automatically.

Without physical stops: use the UP or DOWN button to drive the rolling shutter to the necessary opening position.

Follow the command sequence given in order to save the opening position. At the end of the sequence, the motor carries out a short "down" movement which confirms that the settings have been saved.



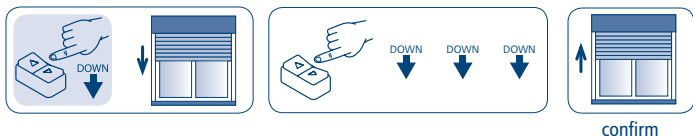
SETTING THE CLOSING POSITION

Pressing now the DOWN button, drive completely down the rolling shutter to the closing position.

With lockdown hangers: press the DOWN button until the motor stops automatically.

Without lockdown hangers: use UP or DOWN button to drive the rolling shutter to the necessary closing position.

Follow the command sequence given in order to save the closing position. At the end of the sequence, the motor carries out a short "up" movement which confirms that the settings have been saved.



EXAMPLE N.2

Setting first the closing position

SETTING THE CLOSING POSITION

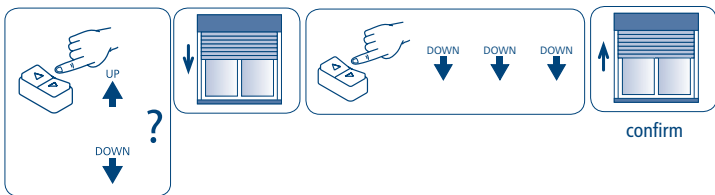
If the rolling shutter is completely closed, you have first to drive it up by around 20 cm.

Bring the rolling shutter to the closing position using the UP or DOWN button. (Closed position)

With lockdown hangers: press UP or DOWN button until the motor stops automatically.

Without lockdown hangers: use the UP or DOWN button to drive the rolling shutter to the necessary closing position.

Follow the command sequence given in order to save the closing position. At the end of the sequence, the motor carries out a short "up" movement which confirms that the settings have been saved.



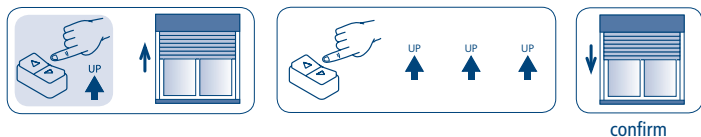
SETTING THE OPENING POSITION

Pressing now the UP button, drive completely up the rolling shutter to the open position.

With physical stops: press the UP button until the motor stops automatically.

Without physical stops: use UP or DOWN button to drive the rolling shutter to the necessary opening position.

Follow the command sequence given in order to save the opening position. At the end of the sequence, the motor carries out a short "down" movement which confirms that the settings have been saved.



MODE 2: LIMIT SWITCH SETTING (semi-automatic)

To do the settings in this mode the rolling shutter has to be equipped with lockdown hangers in the closing position, but the rolling shutter does not need to have physical stops in the opening position. This mode of setting is helpful in cases where the factory will set the opening position and the closing position will be set automatically during the normal use.

In this mode, it's necessary to set first the opening position!! (Rolling shutter open!)

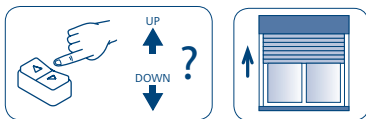
SETTING THE OPENING POSITION

If the shutter is already completely open, you have first to drive it down by about 20 cm.

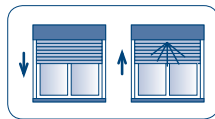
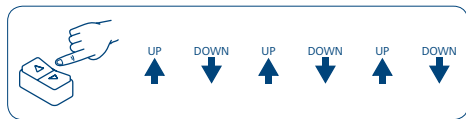
Bring the rolling shutter to the opening position using the UP or DOWN button. (Open position)

With physical stops: press UP or DOWN button until the motor stops automatically.

Without physical stops: use the UP or DOWN button to drive the rolling shutter to the necessary opening position.



Follow the command sequence given in order to save the opening position. At the end of the sequence, the motor carries out a short "down" movement which confirms that the settings have been saved and then it brings back the shutter to the opening position.



confirm

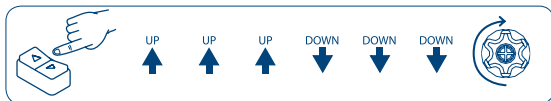
Now the drive direction is detected and the motor can be disconnected from the power. The closing position will be set automatically during the normal use.

The lower limit switch position will be set automatically the first time the rolling shutter stops automatically in the closing position using the lock down hangers. As the motor looks for a "mechanical" stop during each way down, if the Obstacle Recognition finds something is blocking the way (such as a protruding screw in the guide rails), it is necessary to raise the shutter again, remove the obstacle and to drive the motor back to the closing position to set the limit.

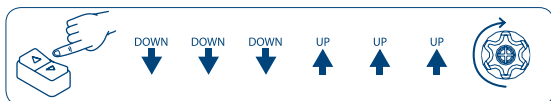
SETTING/DELETING A MIDDLE POSITION

MOVEMENT TO MIDDLE POSITION

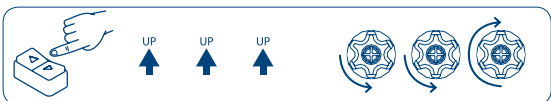
From the OPENING position



From the CLOSING position

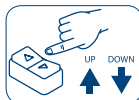


After the sequence the motor will go into "Dead Man" mode so as to enable the exact adjustment of the middle position desired. To memorise the position chosen, confirm with this sequence:

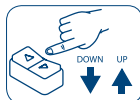


MOVEMENT TO MIDDLE POSITION

To bring the shutter to the middle position, exit the slat tilt mode and do the following:



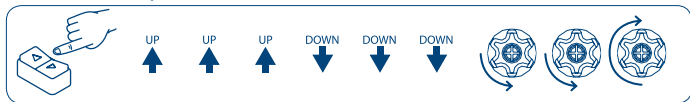
or



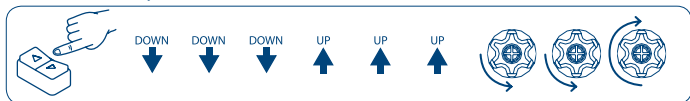
DELETING THE MIDDLE POSITION

Use one of the sequences shown here. The motor will confirm with 3 final movements that the middle position has been cancelled.

From the OPENING position



From the CLOSING position

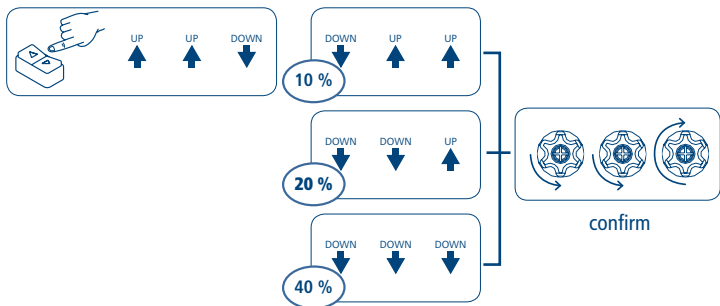


CLOSING FORCE ADJUSTMENT

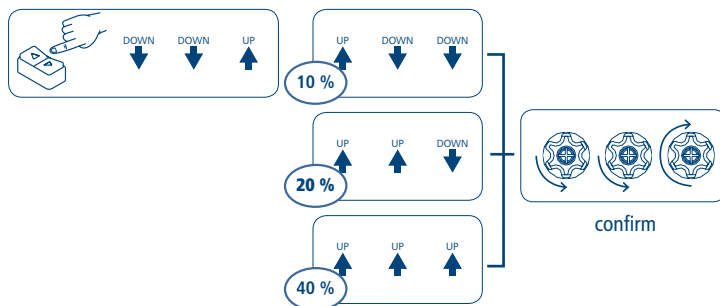
This system is the only one of its kind and it guarantees that rolling shutters (which are equipped with lockdown hangers) remain perfectly closed without any danger of the slats suffering excessive pressure. The system works in all kinds of applications because of the opportunity of manually adjusting the closing force.

The motor is factory set to a closing force of 20 % of the nominal torque. This force can be changed very easily using the up-down button. It can be reduced by 10 % or increased to 40 %, depending on the desired result.

From the OPENING position

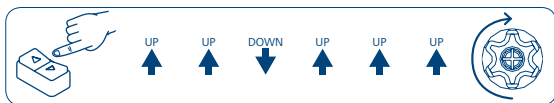


From the CLOSING position

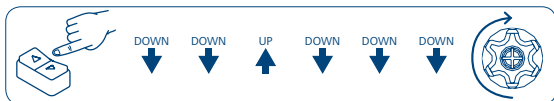


DELETING THE OPENING AND CLOSING LIMIT SWITCH

From the OPENING position



From the CLOSING position



After deletion of the limit switches the radio function automatically resets.

SPECIAL FUNCTIONS

SLAT TILT OR SLAT OPENING MECHANISM SETTING

OPERATIONAL NOTES

- MODE 1-2-3:

What is meant by a *short command* to the button (UP, DOWN) is the pressure on the button for less than 2 sec.

What is meant by a *long command* to the button (UP, DOWN) is the pressure on the button for more than 2 sec.

- MODE 4-5:

What is meant by a *short command* to the button (UP, DOWN) is the pressure on the button for less than 1 sec.

What is meant by a *long command* to the button (UP, DOWN) is the pressure on the button for more than 1 sec.

What is meant by a *very long command* to the button (UP, DOWN) is the pressure on the button for more than 2 sec.

- During the slat tilt movement, the adjustment of the opening of the slats is limited to the minimum and the maximum of their opening.
- To use the tilting / orientation function and the middle position function contemporaneously see the note on page 62.
- When one wishes to execute a long command, the motor also executes a short command.
- To stop the rolling shutter during movement, press one button of the panel buttons.

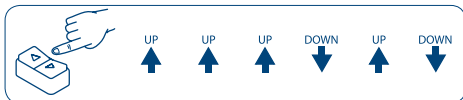
SLAT TILT MECHANISM SETTING

(Not available on Clima)

MODE 1: Orientable roller shutter with coupling point for tilting function above the lower limit.

Only for roller shutter type Persyroll / Multiroll / Supergraderhermetic / Supernova.
Not suitable for centralised control units. Not available on Ø 35.

After having memorised the limit switches, drive the rolling shutter to the opening position and then perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered. From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode.

Carry out the following operations:

- Raise the rolling shutter until it enters into the slat tilt zone (first click).
- Lower the rolling shutter until the slats are at their maximum opening point.
- If you wish, raise the rolling shutter until it reaches an intermediate opening of the slats (preferred opening position).
- Perform the following confirmation sequence: the rolling shutter will move in sequence to the three memorised positions: entry into the slat tilt zone, maximum opening, preferred opening.
- Raise the rolling shutter until it leaves the slat tilt zone (second click).
- Perform the following confirmation sequence:



The rolling shutter will execute the entry into the slat tilt zone and will open the slats in the preferred opening position.

Functions of the button panel*

Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
UP short	Completely raised	Less light
DOWN short	Completely lowered	More light
UP long	Entry in tilt area	Out of tilt area Completely raised
DOWN long	Entry in tilt area	Out of tilt area Completely lowered
sequence DOWN/UP (0.5 sec)	Entry in tilt area	-
sequence UP/DOWN (0.5 sec)	Entry in tilt area	-

* see key to symbols and operational notes

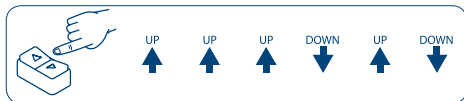
SLAT TILT MECHANISM SETTING

MODE 2: Orientable roller shutter without coupling point with tilting function adjustable below the lower limit.

Only for roller shutter type Solomatic.

Not suitable for centralised control units. Not available on motors Ø 35.

After having memorized the limit switches, drive the rolling shutter to the opening position and then perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered. From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode.

Carry out the following operations:

- Lower the rolling shutter until the adjustable slats are completely opened:
- If you wish, raise the rolling shutter until it reaches an intermediate opening of the slats (preferred opening position);
- Perform the following confirmation sequence:



The rolling shutter will move in sequence to the memorised positions: closed, maximum opening, preferred opening.

Functions of the button panel*

Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
UP short	Completely raised	Less light
DOWN short	Completely lowered	More light
UP long	Entry in tilt area	Out of tilt area Completely raised
DOWN long	Entry in tilt area	Out of tilt area Completely lowered
sequence DOWN/UP (0.5 sec)	Entry in tilt area	-
sequence UP/DOWN (0.5 sec)	Entry in tilt area	-

* see key to symbols and operational notes

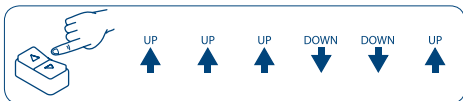
SLAT OPENING MECHANISM SETTING

MODE 3: Orientable roller shutter with slats opening below the lower limit without adjustable tilting function.

Only for roller shutter type / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Estella / Luxor Noon, where the customer doesn't need to adjust the number of open slats.

Not suitable for centralised control units. Not available on motors Ø 35.

After having memorised the limit switches, drive the rolling shutter to the opening position and then perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered. From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode.

Carry out the following operations:

- Lower the rolling shutter until the adjustable slats are completely opened:
- Perform the following confirmation sequence:



The rolling shutter will move in sequence to the memorised positions: closed, maximum opening.

Functions of the button panel*

Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
Up short	Completely raised	Closure of the slats and fully raised
Down short	Completely lowered	
Up long	Opening of the slats	Closure of the slats and fully raised
Down long	Opening of the slats	Closure of the slats and fully lowered
sequence DOWN/UP (0.5 sec)	Opening of the slats	-
sequence UP/DOWN (0.5 sec)	Opening of the slats	-

* see key to symbols and operational notes

SLAT TILT MECHANISM SETTING

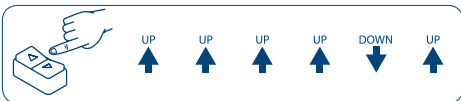
(Not available on Clima)

MODE 4: Orientable roller shutter with coupling point for tilting function above the lower limit.

Only for roller shutter type Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.

Suitable for centralised control units.

After having memorised the limit switches, drive the rolling shutter to the opening position and then perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered. From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode.

Carry out the following operations:

- Raise the rolling shutter until it enters into the slat tilt zone (first click).
- Lower the rolling shutter until the slats are at their maximum opening point.
- If you wish, raise the rolling shutter until it reaches an intermediate opening of the slats (preferred opening position).
- Perform the following confirmation sequence: the rolling shutter will move in sequence to the three memorised positions: entry into the slat tilt zone, maximum opening, preferred opening.
- Raise the rolling shutter until it leaves the slat tilt zone (second click).
- Perform the following confirmation sequence:



The rolling shutter will move in sequence to the memorised positions.



Functions of the button panel*

Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
UP short (< 1 sec)	Short movement upward	Less light
DOWN short (< 1 sec)	Short movement downward	More light
UP long (between 1 and 2 s)	Completely raised	
DOWN long (between 1 and 2 s)	Completely lowered	
UP very long (> 2 sec)	Middle position (if previously set)	
DOWN very long (> 2 sec)	Entry in tilt area	
sequence UP/DOWN or DOWN/UP fast (0.5 sec)	Middle position (if previously set) or tilting function activation	-

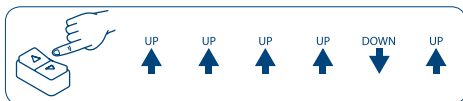
* see key to symbols and operational notes

SLAT TILT MECHANISM SETTING

MODE 5: Orientable roller shutter without coupling point with tilting function adjustable below the lower limit.

Specific for roller shutter type Rolltek and suitable as well for roller shutter Orienta / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Alika / Luxor Noon, if the customer wants to set the number of opening slats. Suitable for centralised control units.

After having memorized the limit switches, drive the rolling shutter to the opening position and then perform the following command sequence:



At the end of the sequence, wait until the rolling shutter is completely lowered. From this moment onwards the motor moves in "Dead Man" mode.

Carry out the following operations:

- Lower the rolling shutter until the adjustable slats are completely opened:
- If you wish, raise the rolling shutter until it reaches an intermediate opening of the slats (preferred opening position);
- Perform the following confirmation sequence:



The rolling shutter will move in sequence to the memorised positions.

Functions of the button panel*

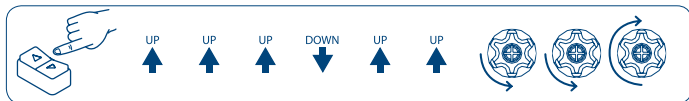
Type of Command	Outside of tilt area	In tilt area
UP short (< 1 sec)	Short movement upward	Less light
DOWN short (< 1 sec)	Short movement downward	More light
UP long (between 1 and 2 s)	Completely raised	
DOWN long (between 1 and 2 s)	Completely lowered	
UP very long (> 2 sec)	Middle position (if previously set)	
DOWN very long (> 2 sec)	Entry in tilt area	
sequence UP/DOWN or DOWN/UP fast (0.5 sec)	Middle position (if previously set) or tilting function activation	-
DOWN short from lower limit	More light and activation of the tilting function	-

* see key to symbols and operational notes

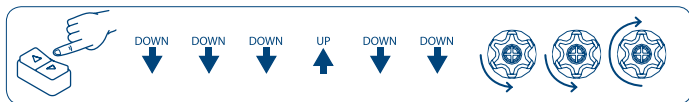
DELETING THE TILTING FUNCTIONS

To deactivate the tilt functions, perform the command sequence:

From the OPENING position



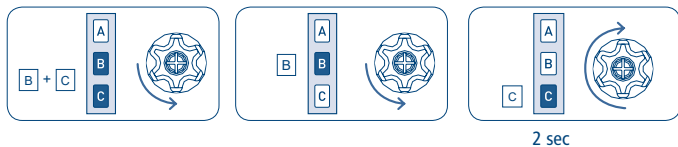
From the CLOSING position



COMMAND MANAGEMENT FROM RED WIRE

UP-DOWN "CONTINUOUS MOVEMENT" / UP-DOWN "DEAD MAN"

The default function provided in the motors leaving the factory is for two independent buttons "UP-DOWN Continuous Movement". It's always possible to change the type of motor control to "UP-DOWN Dead Man" mode (and viceversa), with the following sequence:



Declaration of conformity

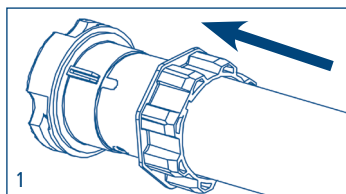
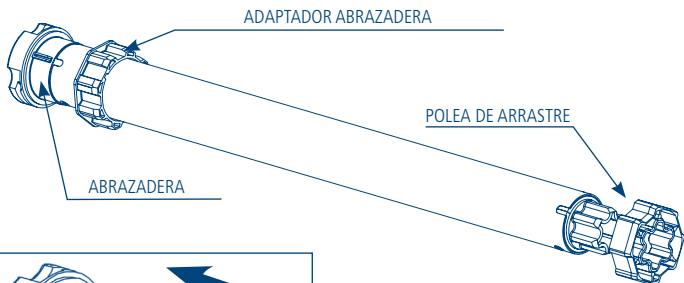
CE Hereby, Cherubini S.p.A. declares that the motors are compliant to the EU Directives: Directive 2006/42/EC, Directive 2014/53/EU.

The full text of the EU declaration of conformity is available upon request at the following website: www.cherubini.it.

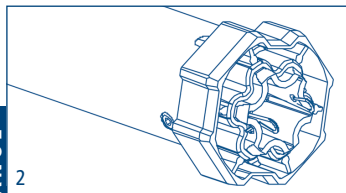
Índice

Preparación del motor	p. 78
Conexiones eléctricas	p. 79
ELECCIÓN DE LA MODALIDAD DE PROGRAMACIÓN	
Lea antes de comenzar la programación!!	p. 80
Programación del motor desde el emisor	p. 81
Emisores compatibles / Leyenda de símbolos	p. 81
Explicación de las secuencias de mando	p. 82
Función apertura/cierre programación emisor	p. 83-84
Memorización del primer emisor	p. 85
Función deshabilitación automática, memorización primer emisor	p. 85
Regulación de los fines de carrera	p. 85
Regulación en modalidad 1 (manual)	p. 85
Ejemplo n.1: memorización del punto alto en primer lugar	p. 86
Ejemplo n.2: memorización del punto bajo en primer lugar	p. 87
Regulación en modalidad 2 (semiautomática)	p. 88
Regulación de la posición intermedia / Cancelación de la posición intermedia	p. 89
Regulación de la fuerza de cierre	p. 90
Cancelación total de los fines de carrera	p. 90
Memorización de otros emisores / Cancelación de un emisor	p. 91
Cancelación total de la memoria	p. 92
Funciones especiales: Memorización temporal de emisor	p. 93
Ajustes del mecanismo de basculación o de apertura de las lamas	p. 93
Aclaraciones sobre el funcionamiento	p. 93
AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN (Programación radio)	p. 94
Modalidad 1 - 2- 3 - 4 - 5	p. 94-98
Cancelación de las funciones de basculación	p. 99
Notas para el uso simultáneo de la posición intermedia y de las funciones de basculación /orientación	p. 99
Programación del motor desde el pulsador	p. 100
Leyenda de símbolos / Explicación de las secuencias de mando	p. 101
Programación del motor desde el pulsador	p. 102
Regulación de los fines de carrera	p. 102
Regulación en modalidad 1 (manual)	p. 102
Ejemplo n.1 memorización del punto alto en primer lugar	p. 104
Ejemplo n.2 memorización del punto bajo en primer lugar	p. 105
Regulación en modalidad 2 (semiautomática)	p. 106
Regulación/ Cancelación de la posición intermedia	p. 107
Regulación de la fuerza de cierre	p. 108
Cancelación total de los fines de carrera	p. 109
Funciones especiales: Ajustes del mecanismo de basculación o de apertura de las lamas	p. 107
Aclaraciones sobre el funcionamiento	p. 107
AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN (Progr. desde el pulsador)	p. 108
Modalidad 1 - 2- 3 - 4 - 5	p. 108-112
Cancelación de las funciones de basculación	p. 113
Gestión modalidad de mando del motor con cable rojo con "Hombre presente"	p. 113
Declaración de conformidad	p. 113

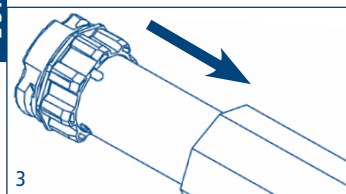
PREPARACIÓN DEL MOTOR



1. Introducir el adaptador en la abrazadera haciendo coincidir la estría con la muesca de referencia y empujar hasta el tope.



2. Montar la polea de arrastre en el perno del motor hasta el clic del resorte de bloqueo.

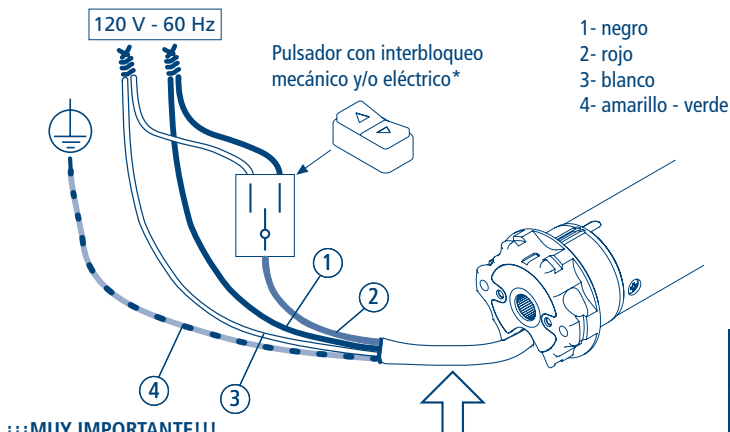


3. Introducir completamente el motor en el tubo de enrollamiento.

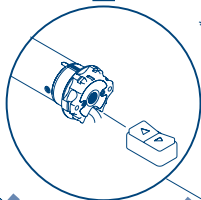
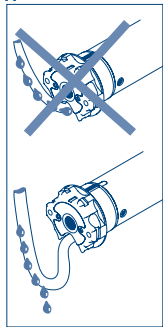
Nota: en caso de tubos con perfil redondo la polea de arrastre se tiene que fijar al tubo, esta operación es a cargo del instalador. Para otros perfiles de tubo, aunque el ajuste es facultativo, es muy recomendable.

CONEXIONES ELÉCTRICAS

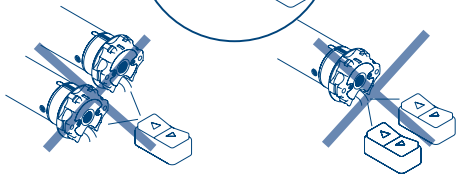
- Para evitar situaciones de peligro o un mal funcionamiento, los elementos eléctricos de mando conectados al motor tienen que ser dimensionados según las características eléctricas del propio motor.
- La desconexión de dispositivos deben ser previstas en la red eléctrica conforme a las reglas de instalación nacionales.
- En el caso de utilización en el exterior, utilizar un cable de alimentación con designación H05RN-F con un contenido mínimo en carbón del 2%.
- Si el cable rojo no es utilizado debe ser aislado siempre. Es peligroso tocar el cable rojo cuando el motor está conectado a corriente.



¡¡¡MUY IMPORTANTE!!!



* La instalación del pulsador es opcional para programar el motor a través del emisor



ELECCIÓN DE LA MODALIDAD DE PROGRAMACIÓN:

RADIO - DESDE EL PULSADOR - DESDE EL PULSADOR con Función Radio activada

Se puede programar el motor mediante 3 modos:

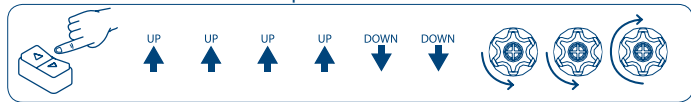
- PROGRAMACIÓN RADIO: Una vez concluida la programación, el motor puede ser utilizado vía radio, desde el pulsador o con ambos modos (radio/pulsador).
- PROGRAMACIÓN DESDE EL PULSADOR:
 - Tras el ajuste de los fines de carrera desde el pulsador, la programación permanece activa durante 5 minutos. Para reactivar la posibilidad de programación, es necesario desconectar el motor de la alimentación y volver a conectarlo.
 - Si se procede al ajuste de los fines de carrera desde el pulsador sin haber memorizado antes un mando, la función Radio se desactivará automáticamente tanto para la programación como para su posterior uso. Para restablecer la función Radio es necesario ejecutar la secuencia de activación indicada en esta página antes de que transcurran 5 minutos desde el ajuste de los fines de carrera (o tras haber quitado y vuelto a dar corriente al motor).
 - Una vez concluida la programación, sólo se permite usar el motor desde el pulsador, salvo que se vuelva a activar la función Radio.
- PROGRAMACIÓN DESDE EL PULSADOR CON FUNCIÓN RADIO ACTIVADA: Para mantener la doble posibilidad de uso (radio y pulsador), es necesario memorizar un mando antes de proceder al ajuste de los fines de carrera desde el pulsador. Una vez concluida la programación, el motor puede ser utilizado vía radio, desde el pulsador o con ambos modos (radio/pulsador).

ACTIVACIÓN / DESACTIVACIÓN DE LA FUNCIÓN RADIO

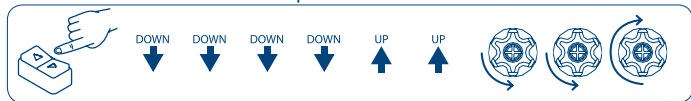
Para activar / desactivar la función radio, seguir con la secuencia aquí descrita:

NOTA: Para desactivar la función radio primero es necesario realizar una cancelación total de la memoria de los emisores (pag. 92).

Activación / Desactivación desde la posición de APERTURA:



Activación / Desactivación desde la posición de CIERRE:



Los movimientos de confirmación nos indican que el procedimiento de activación / desactivación de la función radio ha sido efectuada satisfactoriamente.

PROGRAMACIÓN DEL MOTOR

desde el emisor

PROGRAMACIÓN RADIO p. 81-99

desde el pulsador

PROGR. DESDE EL PULSADOR p. 100-113

PROGRAMACIÓN DEL MOTOR DESDE EL EMISOR EMISORES COMPATIBLES

SKIPPER
SKIPPER **Lux**
SKIPPER **PLUS**
SKIPPER **P-Lux**

SKIPPER **LCD**
SKIPPER **SENSO**

SKIPPER **WALL**

GIRO

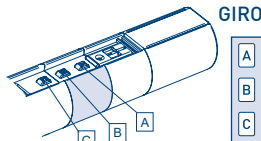
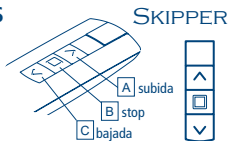
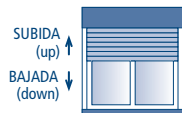
GIRO Wall

GIRO Plus

GIRO Lux

GIRO P-Lux

LEYENDA DE SÍMBOLOS



A

Pulsar la tecla A

A + **B**

Pulsar las teclas A y B simultáneamente.

en los dos primeros pasos el motor realiza una breve rotación en un sentido.

en el tercer paso el motor realiza una rotación larga en sentido contrario a las dos anteriores.

si en el tercer paso el motor realiza una doble rotación en el mismo sentido, la codificación no se ha realizado correctamente. Habrá que volver a codificar la función que estábamos realizando.

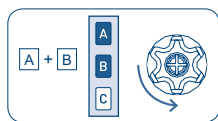
EXPLICACIÓN DE LAS SECUENCIAS DE MANDO

La mayor parte de las secuencias de mando están compuestas por tres pasos bien diferenciados, al término de los mismos el motor realiza una señal, con diversos tipos de rotación, según el paso haya concluido en modo positivo o negativo.

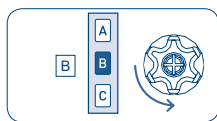
El objetivo de este apartado es reconocer las indicaciones del motor.

Las teclas deben ser pulsadas tal y como se nos indica en la secuencia, sin que transcurran más de 4 segundos entre un paso y el otro. Si transcurren más de 4 segundos, la orden no será aceptada, y se deberá repetir la secuencia.

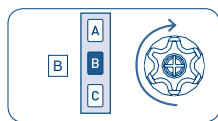
Ejemplo de secuencia de codificación:



paso 1



paso 2

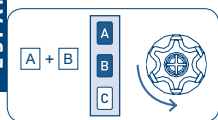


paso 3

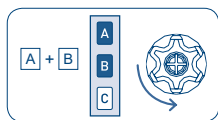
Como se ve en el ejemplo, cuando la secuencia termina de manera positiva el motor vuelve a la posición inicial mediante una rotación larga en sentido contrario a las dos anteriores. De hecho dos breves rotaciones en el mismo sentido corresponden con una rotación larga en el sentido opuesto.

El motor también vuelve a la posición inicial aunque la secuencia no haya sido correctamente completada, en este caso realizando una o dos breves rotaciones en sentido opuesto.

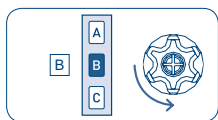
Ejemplos de secuencias incompletas:



paso 1



paso 1



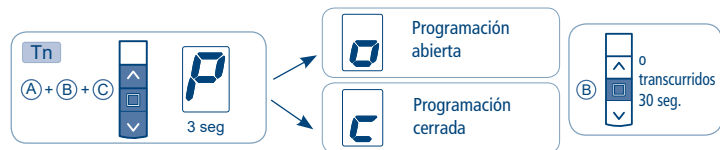
paso 2



FUNCIÓN APERTURA/CIERRE PROGRAMACIÓN EMISOR SKIPPER PLUS - SKIPPER LUX - SKIPPER P-LUX

Para evitar modificaciones accidentales en la programación del motor durante el uso cotidiano del emisor, la posibilidad de realizar programaciones será deshabilitada automáticamente transcurridas 8 horas el envío de la última secuencia.

COMPROBACIÓN DEL ESTADO DE LA FUNCIÓN



Para modificar el estado de la función ver las secuencias HABILITAR/DESHABILITAR

HABILITAR LA PROGRAMACIÓN



Quitar y poner las pilas

Proceder con la programación según el libro de instrucciones

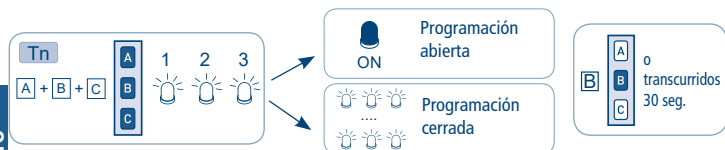
DESHABILITAR LA PROGRAMACIÓN



FUNCIÓN APERTURA/CIERRE PROGRAMACIÓN EMISOR SKIPPER - SKIPPER WALL - SERIE GIRO

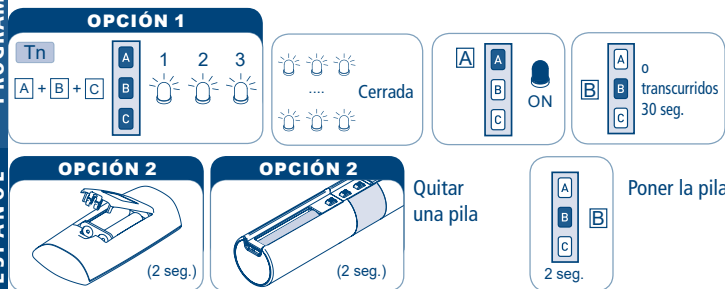
Para evitar modificaciones accidentales en la programación del motor durante el uso cotidiano del emisor, la posibilidad de realizar programaciones será deshabilitada automáticamente transcurridas 8 horas el envío de la última secuencia.

COMPROBACIÓN DEL ESTADO DE LA FUNCIÓN



Para modificar el estado de la función ver las secuencias HABILITAR/DESHABILITAR

HABILITAR LA PROGRAMACIÓN



Proceder con la programación según el libro de instrucciones

DESHABILITAR LA PROGRAMACIÓN

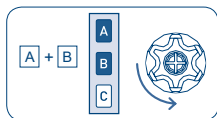


MEMORIZACIÓN DEL PRIMER EMISOR

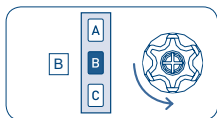
Esta operación se puede realizar solamente cuando el motor es nuevo o se ha realizado una cancelación total de la memoria del motor.

Durante esta fase, para evitar interferencias, alimentar un solo motor.

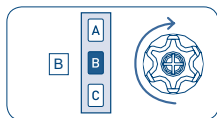
T1: Primer emisor a memorizar



T1



T1



T1 (2 seg)

FUNCIÓN DESHABILITACIÓN AUTOMÁTICA MEMORIZACIÓN PRIMER EMISOR

Cada vez que damos corriente al motor se dispone de tres horas para la memorización del primer emisor. Una vez transcurrido este tiempo, la posibilidad de memorizar el primer emisor queda deshabilitada. Para reestablecer nuevamente el tiempo de la función es suficiente quitar corriente y dar nuevamente corriente al motor.

REGULACIÓN DE LOS FINES DE CARRERA

Los motores tubulares disponen de un sistema de fin de carrera electrónico por encoder. Este sistema dota al motor de una gran fiabilidad y seguridad en la fijación de los fines de carrera. La regulación de los fines de carrera se realiza cómodamente desde el emisor. Durante la regulación, el motor funcionará manteniendo pulsada la tecla correspondiente, parando cuando se deje de pulsar. Una vez terminada la regulación, para accionar el motor bastará con una breve pulsación de la tecla de subida o bajada. La regulación de los fines de carrera se puede realizar de varias formas, en función de los dispositivos de bloqueo montados en la persiana (tapones y tirantes de seguridad) y del tipo de instalación (en fábrica o en obra).

REGULACIÓN EN MODALIDAD 1 (manual)

En esta modalidad la persiana puede tener uno, ambos o ningún dispositivo de bloqueo montado. La secuencia de memorización puede partir, indistintamente, del punto alto del fin de carrera o del punto bajo.

Durante la regulación de la primera posición, puede ser necesario usar la tecla de bajada para subir la persiana, y viceversa, porque la identificación del sentido de rotación será correctamente identificado una vez haya sido memorizada la primera posición.

EJEMPLO N.1

Memorización del punto alto en primer lugar

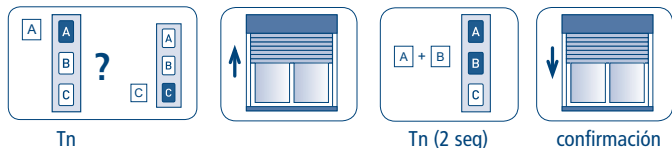
MEMORIZACIÓN DEL PUNTO ALTO

Si la persiana estuviese completamente subida, primero se deberá bajar unos 20 cm.

Con la tecla de subida o bajada del emisor, llevar la persiana hasta el punto alto del fin de carrera. Si se han montado topes, mantener pulsada hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar las teclas del emisor para regular con precisión el punto alto del fin de carrera.

Para memorizar el punto alto del fin de carrera, mantener pulsadas simultáneamente las teclas A (subida) y B (stop) alrededor de 2 segundos, hasta que el motor inicie un movimiento de bajada que confirme la correcta memorización.

Tn: Emisor memorizado

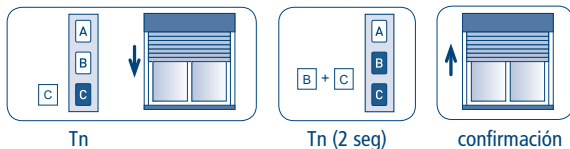


MEMORIZACIÓN DEL PUNTO BAJO

Con la tecla de bajada del emisor, llevar la persiana hasta el punto bajo del fin de carrera. Si se han montado tirantes de seguridad, mantener pulsada hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar las teclas del emisor para regular con precisión el punto bajo del fin de carrera.

Para memorizar el punto bajo del fin de carrera, mantener pulsadas simultáneamente las teclas B (stop) y C (bajada) alrededor de 2 segundos, hasta que el motor inicie un movimiento de subida que confirme la correcta memorización.

Tn: Emisor memorizado



EJEMPLO N.2

Memorización del punto bajo en primer lugar

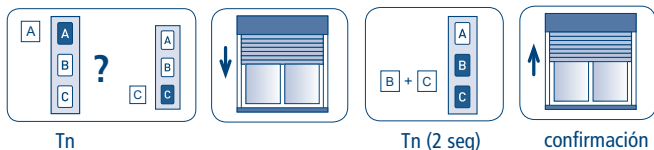
MEMORIZACIÓN DEL PUNTO BAJO

Si la persiana estuviese completamente bajada, primero se deberá subir unos 20 cm.

Con la tecla de subida o bajada del emisor, llevar la persiana hasta el punto bajo del fin de carrera. Si se han montado tirantes de seguridad, mantener pulsada hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar las teclas del emisor para regular con precisión el punto bajo del fin de carrera.

Para memorizar el punto bajo del fin de carrera, mantener pulsadas simultáneamente las teclas B (stop) y C (bajada) alrededor de 2 segundos, hasta que el motor inicie un movimiento de subida que confirme la correcta memorización.

Tn: Emisor memorizado

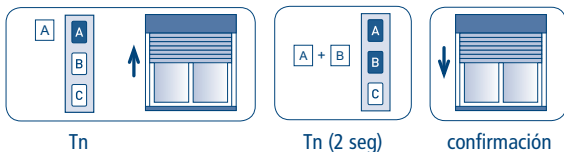


MEMORIZACIÓN DEL PUNTO ALTO

Con la tecla de subida del emisor, llevar la persiana hasta el punto alto del fin de carrera. Si se han montado topes, mantener pulsada hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar las teclas del emisor para regular con precisión el punto alto del fin de carrera.

Para memorizar el punto alto del fin de carrera, mantener pulsadas simultáneamente las teclas A (subida) y B (stop) alrededor de 2 segundos, hasta que el motor inicie un movimiento de bajada que confirme la correcta memorización.

Tn: Emisor memorizado



REGULACIÓN EN MODALIDAD 2 (semiautomática)

Para realizar la regulación en esta modalidad, la persiana debe de tener montados obligatoriamente dispositivos de bloqueo en bajada (tirantes de seguridad). No es necesario tener montados dispositivos de bloqueo en subida (tapones). Este procedimiento es útil sobretodo para la instalación en fábrica, porque sólomente es necesario memorizar el punto alto del fin de carrera. El punto bajo del fin de carrera será determinado automáticamente durante el uso normal de la persiana.

La secuencia de memorización debe de comenzar, OBLIGATORIAMENTE, del punto alto.

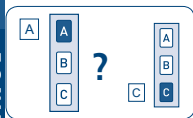
MEMORIZACIÓN DEL PUNTO ALTO

Si la persiana estuviese completamente subida, primero se deberá bajar unos 20 cm.

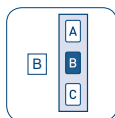
Con la tecla de subida o bajada del emisor, llevar la persiana hasta el punto alto del fin de carrera. Si se han montado topes, mantener pulsada hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar las teclas del emisor para regular con precisión el punto alto del fin de carrera.

Para memorizar el punto alto del fin de carrera, mantener pulsada la tecla B (stop) alrededor de 2 segundos. El motor efectúa un breve movimiento de bajada, entonces se recoge la persiana hasta el punto alto del fin de carrera.

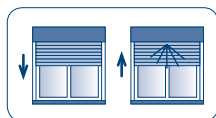
Tn: Emisor ya memorizado



Tn



Tn (2 seg)



confirmación

En este punto, el sentido de rotación está identificado correctamente en el emisor. Se puede desconectar el motor y terminar la memorización en la obra. Volviendo a conectar a corriente, el motor se mueve normalmente, sin tener que mantener pulsadas las teclas. La primera vez que el motor se pare automáticamente en el punto bajo del fin de carrera, esta posición será memorizada automáticamente.

Puesto que el motor realiza una lectura del par en cada ciclo, en el caso que la primera vez el punto bajo del fin de carrera fuese fijado erróneamente a causa de un impedimento mecánico (varilla atascada, guías no paralelas, tornillos salientes, etc...), bastaría con realizar una subida, quitar el impedimento, y efectuar una nueva bajada.

REGULACIÓN DE LA POSICIÓN INTERMEDIA

Esta función nos permite situar la persiana en una posición intermedia preferida. Una vez memorizada nuestra posición preferida, para llevar la persiana a esta posición simplemente mantener pulsada la tecla B (stop) durante al menos 2 segundos.

Para memorizar nuestra posición preferida, situar la persiana en la posición intermedia deseada y a continuación pulsar la tecla B (stop) (4 seg aprox.), hasta confirmación del motor.

Tn: Emisor memorizado



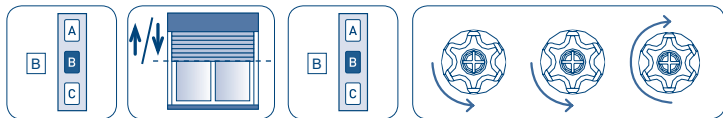
Tn (4 seg)

CANCELACIÓN DE LA POSICIÓN INTERMEDIA

La cancelación de la posición intermedia se puede efectuar si no se desea disponer de tal función, y es necesaria en el caso de desear modificar la posición intermedia ya memorizada.

Antes de cancelar la posición intermedia es necesario llevar la persiana a dicha posición intermedia pulsando la tecla B (stop) durante 2 segundos, entonces volver a pulsar la tecla B (stop) (4 seg aprox.) hasta que el motor efectúe la señal de confirmación.

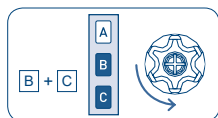
Tn: Emisor memorizado



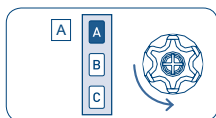
Tn (2 seg)

Tn (4 seg)

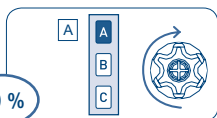
REGULACIÓN DE LA FUERZA DE CIERRE



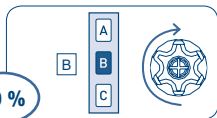
Tn



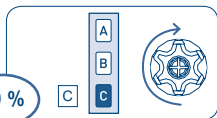
40 %



20 %



10 %



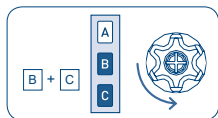
2 seg

Este sistema, único en el mercado, garantiza, en el caso que hayan sido montados tirantes de seguridad, que la persiana permanezca perfectamente cerrada, sin someter las lamas a una excesiva compresión. El sistema funciona en cualquier tipo de aplicación, gracias a la posibilidad de regular manualmente la fuerza de cierre.

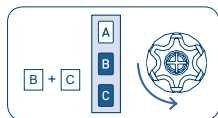
El motor viene de fábrica con un valor predeterminado de fuerza de cierre del 20 %. Desde el emisor, es posible cambiar dicho valor, disminuyéndolo al 10 % o aumentándolo al 40 %, según el resultado que se quiera obtener.

CANCELACIÓN TOTAL DE LOS FINES DE CARRERA

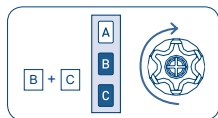
Tn: Emisor memorizado



Tn



Tn



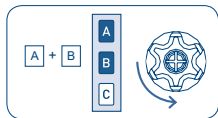
Tn (4 seg)

MEMORIZACIÓN DE OTROS EMISORES

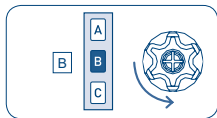
Es posible memorizar hasta 15 emisores.

Tn: Emisor ya memorizado

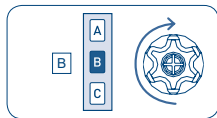
Tx: Emisor a memorizar



Tn



Tn

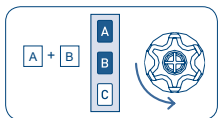


Tx (2 seg)

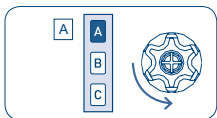
CANCELACIÓN DE UN EMISOR

Es posible cancelar individualmente todos los emisores memorizados. En el momento en que se cancela el último el motor vuelve a las condiciones iniciales. Lo mismo vale para los canales individuales del emisor multicanal, basta seleccionar el canal a cancelar antes de seguir la secuencia.

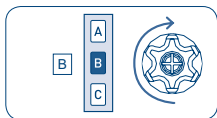
Tn: Emisor a cancelar



Tn



Tn



Tn (2 seg)

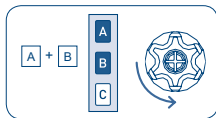
CANCELACIÓN TOTAL DE LA MEMORIA

La cancelación total de la memoria no borra los fines de carrera.

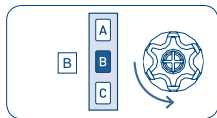
La cancelación total de la memoria se puede realizar de dos modos:

1) DESDE EL EMISOR

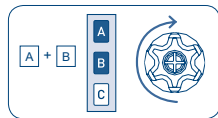
Tn: Emisor memorizado



Tn



Tn



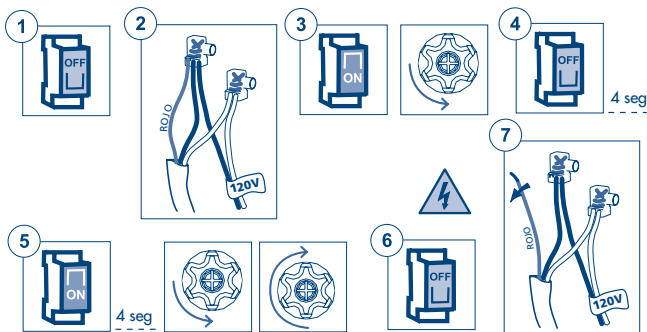
Tn (4 seg)

2) DESDE EL CABLE AUXILIAR

Utilizar esta operación en caso de emergencia o cuando los emisores memorizados estén fuera de uso. Para desprogramar la memoria haremos uso del cable auxiliar rojo del motor. La secuencia de desprogramación será la siguiente:

- 1) Desconectar el motor de corriente por medio del automático de la vivienda.
- 2) Unir el cable rojo del motor al cable negro (fase) o al cable blanco (neutro).
- 3) Alimentar el motor, el motor realizará una breve rotación.
- 4) Volver a desconectar el motor de corriente durante al menos 4 segundos.
- 5) Volver a alimentar el motor, y tras 4 seg. el motor realizará una breve rotación en un sentido, y una rotación más larga en sentido contrario.
- 6) Desconectar el motor de corriente.
- 7) Separar el cable rojo del cable negro/blanco. Aislar debidamente el cable rojo antes de conectar a corriente.

En este punto, es posible proseguir con la memorización del primer emisor.



FUNCIONES ESPECIALES

MEMORIZACIÓN TEMPORAL DE EMISOR

Esta función permite memorizar un emisor de forma temporal, por ejemplo, para permitir la puesta a punto de los fines de carrera durante el montaje en fábrica. El emisor definitivo se podrá memorizar más adelante utilizando la secuencia de mando correspondiente (ver: "MEMORIZACIÓN DEL PRIMER EMISOR").

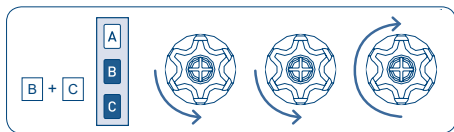
Las operaciones que se indican a continuación sólo se pueden llevar a cabo cuando el motor es nuevo de fábrica, o bien después de una cancelación total de la memoria (ver: "CANCELACIÓN TOTAL DE LA MEMORIA"). Para garantizar que la programación temporal sólo se utiliza en la fase de instalación o de puesta a punto y no durante el uso cotidiano, el motor solamente permite realizar las operaciones siguientes dentro de los límites de tiempo descritos.

Alimentar el motor, comprobar que en el radio de acción del emisor no están presentes otros motores alimentados y/o con la memoria vacía.

Dentro de los 30 segundos posteriores al encendido, pulsar simultáneamente las teclas B y C, hasta que el motor realiza la señal de confirmación.

El emisor permanecerá memorizado 5 minutos, mientras el motor esté alimentado. Transcurridos 5 minutos o cuando se quite tensión al motor, el emisor se borrará.

T1: Primer emisor a memorizar



T1

AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN O DE APERTURA DE LAS LAMAS

ACLARACIONES SOBRE EL FUNCIONAMIENTO

- Por orden breve del emisor se entiende presionar la tecla (A, B, C) por un tiempo menor a 2 segundos. Por orden larga del emisor se entiende presionar la tecla (A, B, C) por un tiempo mayor de 2 segundos.
- Durante la basculación, la regulación de la apertura está limitada entre el mínimo y el máximo de apertura.
- Cuando desee bascular pulse la tecla B del emisor con una orden larga (2 seg.). Para el uso simultáneo de la posición intermedia y de las funciones de basculación, ver la nota de la pág. 99.
- Cuando se ejecuta una orden larga, el motor ejecuta también la orden breve.
- Para detener la persiana cuando está en movimiento, pulse la tecla de parada del emisor.

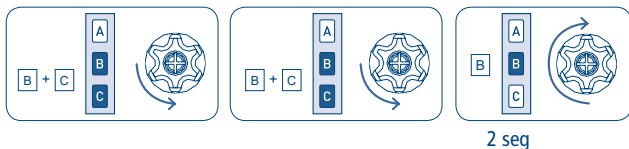
AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN (no disponible para Clima)

MODALIDAD 1: Persiana orientable con posición de enganche por basculante por encima del fin de carrera inferior.

Sólo para persianas tipo Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.

No es posible órdenes centralizadas. No disponible en la versión Ø 35.

Una vez programados los fines de carrera, ejecute la secuencia de órdenes:



Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente". Esto permitirá ejecutar la regulación de las posiciones con precisión.

Ejecute las operaciones siguientes:

- Suba la persiana hasta entrar en la zona de basculación (primer clic).
- Baje la persiana hasta que las lamas estén orientadas a la máxima apertura.
- Si lo desea, suba la persiana hasta que alcance una apertura intermedia de las lamas (posición de apertura preferida).
- Pulse la tecla B del emisor durante 2 segundos: la persiana se moverá secuencialmente a las tres posiciones programadas: entrada en la zona de basculación, apertura máxima y apertura preferida.
- Suba la persiana hasta que salga de la zona de basculación (segundo clic).
- Pulse la tecla B del emisor durante 2 segundos: la persiana ejecutará el ciclo de entrada en basculación y abrirá las lamas en la posición preferida.

Funciones de las órdenes del emisor*

Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
A breve (< 2 seg)	Subida completa	Menos luz
C breve (< 2 seg)	Bajada completa	Más luz
A largo (> 2 seg)	-	Sale de basculación y subida completa
C largo (> 2 seg)	-	Sale de basculación y bajada completa
B largo (> 2 seg)	Entra en basculación	-
B breve (< 2 seg)	Para el motor	-
B largo (> 4 seg)	-	Confirma nueva posición de apertura preferida

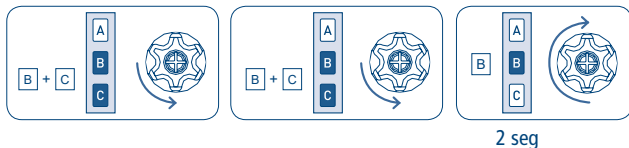
AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN

MODALIDAD 2: Persiana orientable sin posición de enganche por basculante, con apertura de lamas regulable por debajo del fin de carrera inferior.

Sólo para persianas tipo Solomatic.

No es posible órdenes centralizadas. No disponible en la versión Ø 35.

Una vez programados los fines de carrera, ejecute la secuencia de órdenes:



Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente". Esto permitirá ejecutar la regulación de las posiciones con precisión.

Ejecute las operaciones siguientes:

- Baje la persiana hasta abrir completamente las lamas orientables;
- Si lo desea, suba la persiana hasta que alcance una apertura intermedia de las lamas (posición de apertura preferida);
- Pulse la tecla B del emisor durante 2 segundos: la persiana se moverá secuencialmente a las posiciones programadas: cierre, apertura máxima y apertura preferida.

Funciones de las órdenes del emisor*

Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
A breve (< 2 seg)	Subida completa	Menos luz
C breve (< 2 seg)	Bajada completa	Más luz
A largo (> 2 seg)	-	Sale de basculación y subida completa
C largo (> 2 seg)	-	Sale de basculación y bajada completa
B largo (> 2 seg)	Entra en basculación	-
B breve (< 2 seg)	Para el motor	-
B largo (> 4 seg)	-	Confirma nueva posición de apertura preferida

*ver leyenda de órdenes y notas de funcionamiento

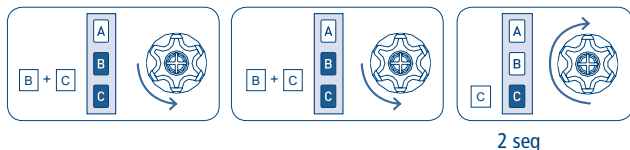
AJUSTES DEL MECANISMO DE APERTURA DE LAS LAMAS

MODALIDAD 3: Persiana orientable con posición de apertura por debajo del fin de carrera inferior sin regulación de apertura de lamas.

Sólo para persianas tipo Orienta / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Estella / Luxor Noon, el cliente no necesita regular la cantidad de lamas abiertas.

No es posible órdenes centralizadas. No disponible en la versión Ø 35.

Una vez programados los fines de carrera, ejecute la secuencia de órdenes:



Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente". Esto permitirá ejecutar la regulación de la posición de apertura con precisión.

Ejecute las operaciones siguientes:

- Baje la persiana hasta abrir completamente las lamas orientables;
- Pulse la tecla B del emisor durante 2 segundos: la persiana se moverá secuencialmente a las posiciones programadas: cierre y apertura máxima.

Funciones de las órdenes del emisor*

Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
A breve	Subida completa	Cierre de las lamas y subida completa
C breve	Bajada completa	Cierre de las lamas y bajada completa
B largo	Apertura de las lamas	-
B breve	Para el motor	-

*ver leyenda de órdenes y notas de funcionamiento

AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN

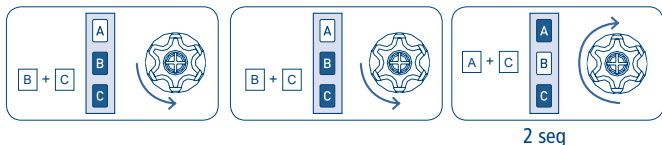
(no disponible para Clima)

MODALIDAD 4: Persiana orientable con posición de enganche por basculante por encima del fin de carrera inferior.

Sólo para persianas tipo Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.

Es posible órdenes de cierre y apertura centralizadas.

Una vez programados los fines de carrera, ejecute la secuencia de órdenes:



Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente". Esto permitirá ejecutar la regulación de las posiciones con precisión.

Ejecute las operaciones siguientes:

- Suba la persiana hasta entrar en la zona de basculación (primer clic).
- Baje la persiana hasta que las lamas estén orientadas a la máxima apertura.
- Si lo desea, suba la persiana hasta que alcance una apertura intermedia de las lamas (posición de apertura preferida).
- Pulse la tecla B del emisor durante 2 segundos: la persiana se moverá secuencialmente a las tres posiciones programadas: entrada en la zona de basculación, apertura máxima y apertura preferida.
- Suba la persiana hasta que salga de la zona de basculación (segundo clic).
- Pulse la tecla B del emisor durante 2 segundos: la persiana ejecutará el ciclo de entrada en basculación y abrirá las lamas en la posición preferida.

Funciones de las órdenes del emisor*

Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
A breve (< 2 seg)	Subida completa	Menos luz
C breve (< 2 seg)	Bajada completa	Más luz
A largo (> 2 seg)	Subida completa	Sale de basculación y subida completa
C largo (> 2 seg)	Bajada completa	Sale de basculación y bajada completa
B breve	Para el motor	-
B largo (> 2 seg)	Entra en basculación	-
B largo (> 4 seg)	-	Confirma nueva posición de apertura preferida

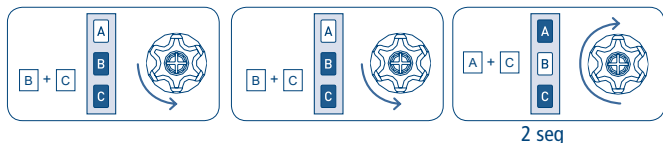
AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN

MODALIDAD 5: Persiana orientable sin posición de enganche, con apertura de lamas regulable por debajo del fin de carrera inferior.

Específico para persianas tipo Rolltek, puede ser utilizado en persiana Orienta / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Alika / Luxor Noon, si el cliente desea poder regular el número de lamas abiertas.

Son posibles las órdenes centralizadas.

Una vez programados los fines de carrera, ejecute la secuencia de órdenes:



Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente". Esto permitirá ejecutar la regulación de las posiciones con precisión.

Ejecute las operaciones siguientes:

- Baje la persiana hasta abrir completamente las lamas orientables;
- Si lo desea, suba la persiana hasta que alcance una apertura intermedia de las lamas (posición de apertura preferida);
- Pulse la tecla B del emisor durante 2 segundos: la persiana se moverá secuencialmente a las posiciones programadas: cierre, apertura máxima y apertura preferida.

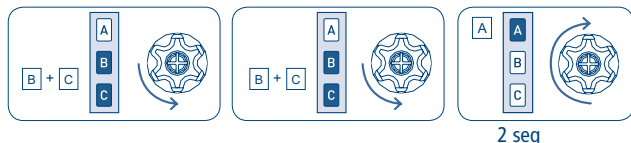
Funciones de las órdenes del emisor*

Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
A breve (< 2 seg)	Subida completa	Menos luz
C breve (< 2 seg)	Bajada completa	Más luz
A largo (> 2 seg)	Subida completa	Sale de basculación y subida completa
C largo (> 2 seg)	Bajada completa	Sale de basculación y bajada completa
B breve	Para el motor	-
B largo (> 2 seg)	Entra en basculación	-
B largo (> 4 seg)	-	Confirma nueva posición de apertura preferida

*ver leyenda de órdenes y notas de funcionamiento

CANCELACIÓN DE LAS FUNCIONES DE BASCULACIÓN

Para desactivar las funciones de basculación ejecute la secuencia de órdenes:



NOTAS PARA EL USO SIMULTÁNEO DE LA POSICIÓN INTERMEDIA Y DE LAS FUNCIONES DE BASCULACIÓN / ORIENTACIÓN

En las secciones anteriores se han tratado los casos en los que se desea utilizar sólo la posición intermedia o bien sólo la función de basculación/orientación. Si se ha programado sólo una de las dos funciones, los mandos para utilizarlas son los mismos (B del mando con orden larga, ARRIBA/ABAJO o bien ABAJO/ARRIBA en el pulsador).

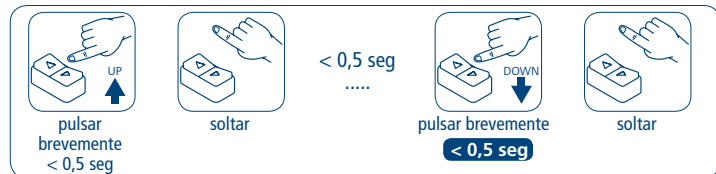
En caso de que se programen tanto la función de posición intermedia como la de basculación/orientación, los mandos para utilizarlas cambian de la siguiente forma:

- Para alcanzar la posición intermedia: en el mando, usar B con orden larga (2 s).
- Puesta en marcha de la basculación/orientación: en el mando serie SKIPPER utilizar A+C, mientras que en el emisor serie Giro utilizar la secuencia STOP breve (< 2 s) seguida de un STOP largo (2 s).

SÓLO MODALIDADES 1-2-3

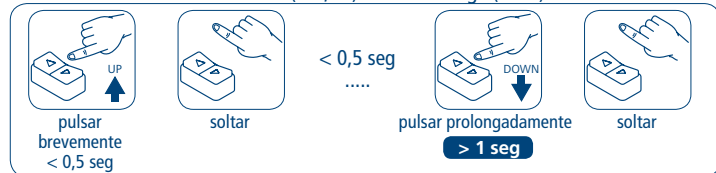
IR A LA PRIMERA POSICIÓN INTERMEDIA:

utilizar la secuencia SUBIDA breve (< 0,5 s) - BAJADA breve (< 0,5 s).



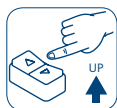
ENTRA EN BASCULACIÓN/ APERTURA DE LAS LAMAS:

utilizar la secuencia SUBIDA breve (< 0,5 s) - BAJADA larga (> 1 s).

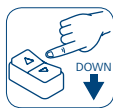


PROGRAMACIÓN DEL MOTOR DESDE EL PULSADOR

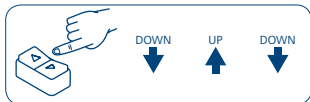
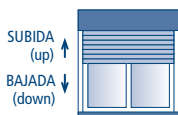
LEYENDA DE SÍMBOLOS



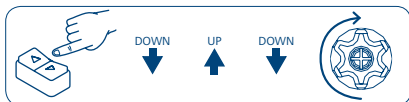
Apretar el botón de subida
UP
↑



Apretar el botón de bajada
DOWN
↓



Apretar los botones tal como se indica en secuencia rápida



Apretar los botones tal como se indica en secuencia rápida; al final, el motor ejecuta un movimiento de confirmación.



breve rotación en un sentido



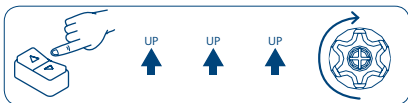
rotación larga en sentido contrario

EXPLICACIÓN DE LAS SECUENCIAS DE MANDO

La mayor parte de las secuencias de mando están compuestas por tres o seis pasos bien diferenciados, al término de los mismos el motor realiza una señal, con diversos tipos de rotación, según el paso haya concluido en modo positivo o negativo. El objetivo de este apartado es reconocer las indicaciones del motor.

Los botones deben ser pulsados durante al menos 0,5 segundos tal y como se indica en la secuencia, sin que transcurra más de 1 segundo entre un paso y el otro. Si transcurre más de 1 segundo, el comando no será aceptado, y se deberá repetir la secuencia.

Ejemplo de secuencia de comando:



Como se ve en el ejemplo, cuando la secuencia termina de manera positiva el motor ejecuta una sola rotación larga. Si el motor no ejecuta ninguna rotación, significa que la secuencia no ha finalizado con éxito. En tal caso, se necesita repetir la secuencia desde el principio.

¡Atención! Si la secuencia prevé una repetición de comandos iguales (Up+Up/Down+Down) se necesita interponer la posición Stop si el tipo de pulsador lo prevé.

PROGRAMACIÓN DEL MOTOR DESDE EL PULSADOR

NOTA: Si se procede a la programación del motor desde el pulsador sin antes haber memorizado al menos un emisor, la función radio se desactivará automáticamente (para reactivarla ver pág. 80 – ACTIVACIÓN / DESACTIVACIÓN DE LA FUNCIÓN RADIO DEL MOTOR).

La programación del motor desde el pulsador permanece activa hasta que no se han programado los fines de carrera. Una vez programados los fines de carrera, la opción de programar el motor desde el pulsador permanece habilitada durante un tiempo máximo de 5 minutos, para introducir modificaciones como la regulación de la fuerza de cierre, la posición intermedia, etc...

Cada vez que se desconecta la alimentación del motor y se vuelve a conectar, la función de programación desde el pulsador se reactiva (siempre durante un máximo de 5 minutos).

REGULACIÓN DE LOS FINES DE CARRERA

Durante la regulación, el motor realizará un breve movimiento y una pausa seguido de un movimiento continuo en la dirección deseada. La regulación de los fines de carrera se puede realizar de varias formas, en función de los dispositivos de bloqueo montados en la persiana (tapones y tirantes de seguridad) y del tipo de instalación (en fábrica o en obra). Tras haber programado ambos fines de carrera, es necesario realizar al menos una carrera completa arriba/abajo para que el motor pueda determinar la correcta asociación de la dirección de subida/descenso. Durante este procedimiento, el motor podría efectuar una breve parada y luego volver a accionarse automáticamente. No es posible memorizar la posición intermedia, o una de las regulaciones de basculación (Modalidades 1-2-3-4-5), hasta que el motor no haya completado dicho procedimiento.

REGULACIÓN EN MODALIDAD 1 (manual)

En esta modalidad la persiana puede tener uno, ambos o ningún dispositivo de bloqueo montado. La secuencia de memorización puede partir, indistintamente, del punto alto del fin de carrera o del punto bajo.

Durante la regulación de la primera posición, puede ser necesario usar el botón de bajada para subir la persiana, y viceversa, porque la identificación del sentido de rotación será correctamente identificado una vez haya sido memorizada la primera posición.

EJEMPLO N. 1

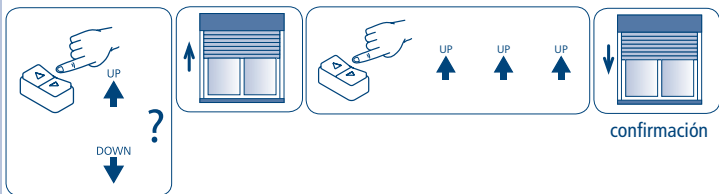
Memorización del punto alto en primer lugar

MEMORIZACIÓN DEL PUNTO ALTO

Si la persiana estuviese completamente subida, primero se deberá bajar unos 20 cm.

Con el botón de subida o bajada del pulsador, llevar la persiana hasta el punto alto del fin de carrera. Si se han montado topes, mantener pulsado hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar el pulsador para regular con precisión el punto alto del fin de carrera.

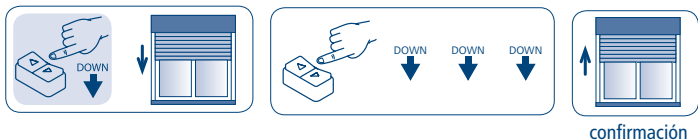
Para memorizar el punto alto del fin de carrera, ejecutar la secuencia de mandos indicada. Al final de la secuencia, el motor ejecuta un movimiento de bajada que confirma la correcta memorización.



MEMORIZACIÓN DEL PUNTO BAJO

Con el botón de bajada del pulsador, llevar la persiana hasta el punto bajo del fin de carrera. Si se han montado tirantes de seguridad, mantener pulsado hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar el pulsador para regular con precisión el punto bajo del fin de carrera.

Para memorizar el punto bajo del fin de carrera, ejecutar la secuencia de mandos indicada. Al final de la secuencia, el motor ejecuta un movimiento de subida que confirma la correcta memorización.



EJEMPLO N. 2

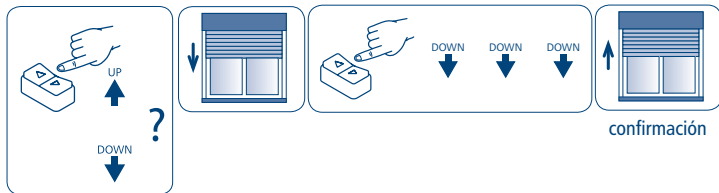
Memorización del punto bajo en primer lugar

MEMORIZACIÓN DEL PUNTO BAJO

Si la persiana estuviese completamente bajada, primero se deberá subir unos 20 cm.

Con el botón de subida o bajada del pulsador, llevar la persiana hasta el punto bajo del fin de carrera. Si se han montado tirantes de seguridad, mantener pulsado hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar el pulsador para regular con precisión el punto bajo del fin de carrera.

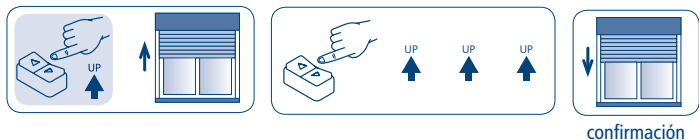
Para memorizar el punto bajo del fin de carrera, ejecutar la secuencia de mandos indicada. Al final de la secuencia, el motor ejecuta un movimiento de subida que confirma la correcta memorización.



MEMORIZACIÓN DEL PUNTO ALTO

Con el botón de subida del pulsador, llevar la persiana hasta el punto alto del fin de carrera. Si se han montado topes, mantener pulsado hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar el pulsador para regular con precisión el punto alto del fin de carrera.

Para memorizar el punto alto del fin de carrera, ejecutar la secuencia de mandos indicada. Al final de la secuencia, el motor ejecuta un movimiento de bajada que confirma la correcta memorización.



REGULACIÓN EN MODALIDAD 2 (semiautomática)

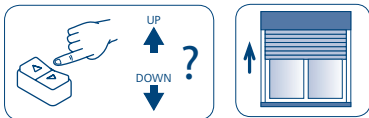
Para realizar la regulación en esta modalidad, la persiana debe de tener montados obligatoriamente dispositivos de bloqueo en bajada (tirantes de seguridad). No es necesario tener montados dispositivos de bloqueo en subida (tapones). Este procedimiento es útil sobretodo para la instalación en fábrica, porque sólomente es necesario memorizar el punto alto del fin de carrera. El punto bajo del fin de carrera será determinado automáticamente durante el uso normal de la persiana.

La secuencia de memorización debe de comenzar, OBLIGATORIAMENTE, del punto alto.

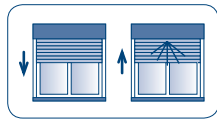
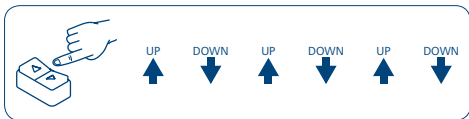
MEMORIZACIÓN DEL PUNTO ALTO

Si la persiana estuviese completamente subida, primero se deberá bajar unos 20 cm.

Con el botón de subida o bajada del pulsador, llevar la persiana hasta el punto alto del fin de carrera. Si se han montado topes, mantener pulsado hasta que el motor pare automáticamente. En caso contrario, usar el pulsador para regular con precisión el punto alto del fin de carrera.



Para memorizar el punto alto del fin de carrera, ejecutar la secuencia de mandos indicada. Al final de la secuencia, el motor ejecuta un movimiento de bajada que confirma la correcta memorización, entonces se recoge la persiana hasta el punto alto del fin de carrera.



confirma

En este punto, el sentido de rotación está identificado correctamente en el emisor. Se puede desconectar el motor y terminar la memorización en la obra.

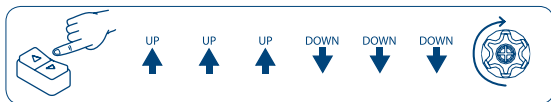
La primera vez que el motor se pare automáticamente en el punto bajo del fin de carrera, esta posición será memorizada automáticamente.

Puesto que el motor realiza una lectura del par en cada ciclo, en el caso que la primera vez el punto bajo del fin de carrera fuese fijado erróneamente a causa de un impedimento mecánico (varilla atascada, guías no paralelas, tornillos salientes, etc...), bastaría con realizar una subida, quitar el impedimento, y efectuar una nueva bajada.

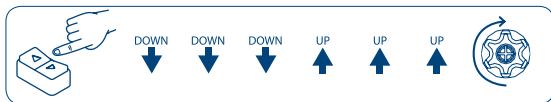
REGULACIÓN/CANCELACIÓN DE LA POSICIÓN INTERMEDIA

REGULACIÓN DE LA POSICIÓN IDEAL INTERMEDIA

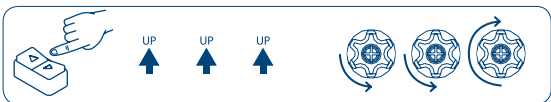
Desde el PUNTO ALTO



Desde el PUNTO BAJO

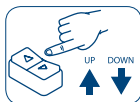


Esta secuencia prepara el motor para el funcionamiento "Hombre presente" para permitir un ajuste milimétrico de la posición intermedia. Para confirmar la posición intermedia:

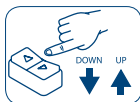


IR A POSICIÓN IDEAL INTERMEDIA

Para llevar la persiana a la posición intermedia: salir de basculación y proceder del modo siguiente



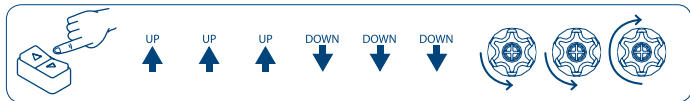
o



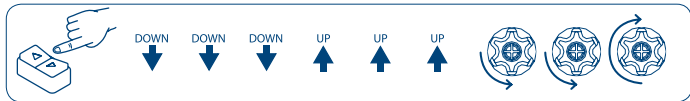
CANCELACIÓN DE LA POSICIÓN INTERMEDIA

Utilizar la secuencia indicada correspondiente. El motor confirmará con tres movimientos finales que la posición intermedia está cancelada.

Desde el PUNTO ALTO



Desde el PUNTO BAJO

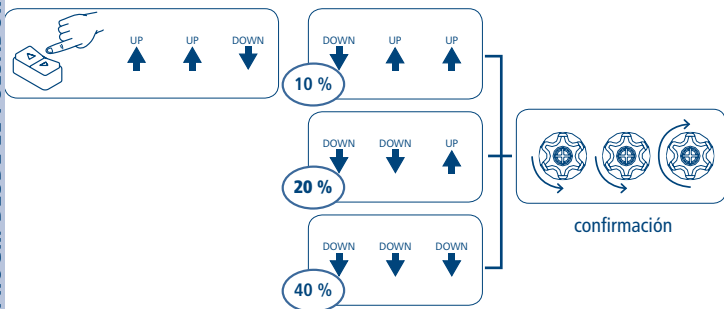


REGULACIÓN DE LA FUERZA DE CIERRE

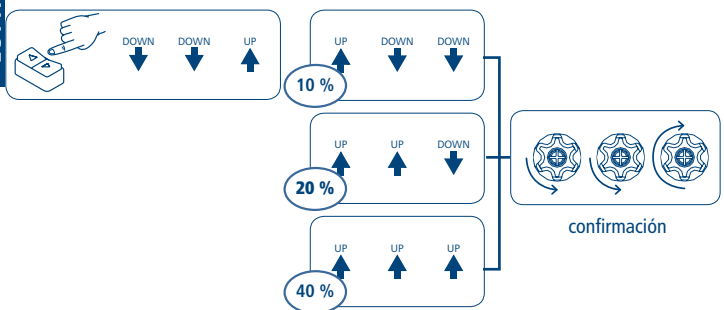
Este sistema, único en el mercado, garantiza, en el caso que hayan sido montados tirantes de seguridad, que la persiana permanezca perfectamente cerrada, sin someter las lamas a una excesiva compresión. El sistema funciona en cualquier tipo de aplicación, gracias a la posibilidad de regular manualmente la fuerza de cierre.

El motor viene de fábrica con un valor predeterminado de fuerza de cierre del 20 %. Con el inversor, es posible cambiar dicho valor, disminuyéndolo al 10 % o aumentándolo al 40 %, según el resultado que se quiera obtener.

Desde el PUNTO ALTO

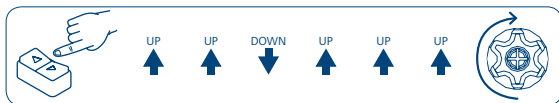


Desde el PUNTO BAJO

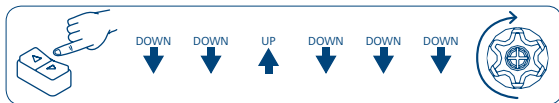


CANCELACIÓN TOTAL DE LOS FINES DE CARRERA

Desde el PUNTO ALTO



Desde el PUNTO BAJO



Tras la cancelación de los fines de carrera la función radio vuelve a habilitarse automáticamente.

FUNCIONES ESPECIALES AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN O DE APERTURA DE LAS LAMAS

ACLARACIONES SOBRE EL FUNCIONAMIENTO

- PARA MODALIDADES 1-2-3:

Por pulsación *breve* de tecla (SUBIDA/BAJADA) se entiende el presionar la tecla por un tiempo inferior a 2 seg.

Por pulsación *larga* de tecla (SUBIDA/BAJADA) se entiende el presionar la tecla por un tiempo mayor a 2 seg.

- PARA MODALIDADES 4-5:

Por pulsación *breve* de tecla (SUBIDA/BAJADA) se entiende el presionar la tecla por un tiempo inferior a 1 seg.

Por pulsación *larga* de tecla (SUBIDA/BAJADA) se entiende el presionar la tecla por un tiempo mayor a 1 seg.

Por pulsación *muy larga* de tecla (SUBIDA/BAJADA) se entiende el presionar la tecla por un tiempo mayor a 2 seg.

- Durante la basculación, la regulación de la apertura está limitada entre el mínimo y el máximo de apertura.
- Para el uso simultáneo de la posición intermedia y de las funciones de basculación, ver la nota de la pág. 99.
- Cuando se ejecuta una orden larga, el motor ejecuta también la orden breve.
- Para detener la persiana cuando está en movimiento, pulse uno de las teclas del pulsador.

AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN

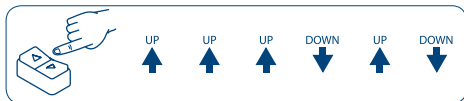
(no disponible para Clima)

MODALIDAD 1: Persiana orientable con posición de enganche por basculante por encima del fin de carrera inferior.

Sólo para persianas tipo Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.

No es posible órdenes centralizadas. No disponible en la versión Ø 35.

Una vez programados los fines de carrera, lleva la persiana hasta el punto alto del fin de carrera y después ejecute la secuencia de órdenes:



Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

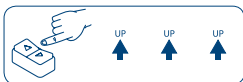
A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente".

Ejecute las operaciones siguientes:

- Suba la persiana hasta entrar en la zona de basculación (primer clic).
- Baje la persiana hasta que las lamas estén orientadas a la máxima apertura.
- Si lo desea, suba la persiana hasta que alcance una apertura intermedia de las lamas (posición de apertura preferida).
- Seguir la siguiente secuencia de confirmación: la persiana se moverá secuencialmente a las tres posiciones programadas: entrada en la zona de basculación, apertura máxima y apertura preferida.
- Suba la persiana hasta que salga de la zona de basculación (segundo clic).
- Seguir la siguiente secuencia de confirmación:



La persiana ejecutará el ciclo de entrada en basculación y abrirá las lamas en la posición preferida.



Funciones de las órdenes del pulsador*

Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
SUBIDA breve	Subida completa	Menos luz
BAJADA breve	Bajada completa	Más luz
SUBIDA larga	Entra en basculación	Sale de basculación y subida completa
BAJADA larga	Entra en basculación	Sale de basculación y bajada completa
secuencia BAJADA/SUBIDA (0,5 seg.)	Entra en basculación	-
secuencia SUBIDA/BAJADA (0,5 seg.)	Entra en basculación	-

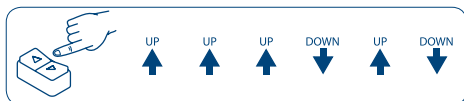
AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN

MODALIDAD 2: Persiana orientable sin posición de enganche por basculante, con apertura de lamas regulable por debajo del fin de carrera inferior.

Sólo para persianas tipo Solomatic.

No es posible órdenes centralizadas. No disponible en la versión Ø 35.

Una vez programados los fines de carrera, lleva la persiana hasta el punto alto del fin de carrera y después ejecute la secuencia de órdenes:

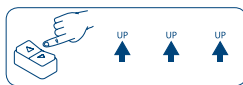


Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente".

Ejecute las operaciones siguientes:

- Baje la persiana hasta abrir completamente las lamas orientables;
- Si lo desea, suba la persiana hasta que alcance una apertura intermedia de las lamas (posición de apertura preferida);
- Seguir la siguiente secuencia de confirmación:



La persiana se moverá secuencialmente a las posiciones programadas: cierre, apertura máxima y apertura preferida.

Funciones de las órdenes del pulsador*

Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
SUBIDA breve	Subida completa	Menos luz
BAJADA breve	Bajada completa	Más luz
SUBIDA larga	Entra en basculación	Sale de basculación y subida completa
BAJADA larga	Entra en basculación	Sale de basculación y bajada completa
secuencia BAJADA/ SUBIDA (0,5 seg.)	Entra en basculación	-
secuencia SUBIDA/BAJADA (0,5 seg.)	Entra en basculación	-

*ver leyenda de órdenes y notas de funcionamiento

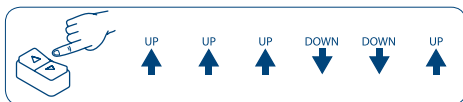
AJUSTES DEL MECANISMO DE APERTURA DE LAS LAMAS

MODALIDAD 3: Persiana orientable con posición de apertura por debajo del fin de carrera inferior sin regulación de apertura de lamas.

Sólo para persianas tipo Orienta / Rollflap / Biroll / Gelosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Estella / Luxor Noon, el cliente no necesita regular la cantidad de lamas abiertas.

No es posible órdenes centralizadas. No disponible en la versión Ø 35.

Una vez programados los fines de carrera, lleva la persiana hasta el punto alto del fin de carrera y después ejecute la secuencia de órdenes:



Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente".

Ejecute las operaciones siguientes:

- Baje la persiana hasta abrir completamente las lamas orientables;
- Seguir la siguiente secuencia de confirmación:



La persiana se moverá secuencialmente a las posiciones programadas: cierre y apertura máxima.

Funciones de las órdenes del pulsador*

Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
SUBIDA breve	Subida completa	Cierre de las lamas y subida completa
BAJADA breve	Bajada completa	Cierre de las lamas y bajada completa
SUBIDA larga	Apertura de las lamas	Cierre de las lamas y subida completa
BAJADA larga	Apertura de las lamas	Cierre de las lamas y bajada completa
secuencia BAJADA/ SUBIDA (0,5 seg.)	Apertura de las lamas	-
secuencia SUBIDA/BAJADA (0,5 seg.)	Apertura de las lamas	-

*ver leyenda de órdenes y notas de funcionamiento

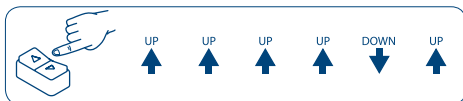
AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN (no disponible para Clima)

MODALIDAD 4: Persiana orientable con posición de enganche por basculante por encima del fin de carrera inferior.

Sólo para persianas tipo Persyroll / Multiroll / Supergradhermetic / Supernova.

Es posible órdenes de cierre y apertura centralizados.

Una vez programados los fines de carrera, lleva la persiana hasta el punto alto del fin de carrera y después ejecute la secuencia de órdenes:

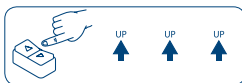


Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente".

Ejecute las operaciones siguientes:

- Suba la persiana hasta entrar en la zona de basculación (primer clic).
- Baje la persiana hasta que las lamas estén orientadas a la máxima apertura.
- Si lo desea, suba la persiana hasta que alcance una apertura intermedia de las lamas (posición de apertura preferida).
- Seguir la siguiente secuencia de confirmación: la persiana se moverá secuencialmente a las tres posiciones programadas: entrada en la zona de basculación, apertura máxima y apertura preferida.
- Suba la persiana hasta que salga de la zona de basculación (segundo clic).
- Seguir la siguiente secuencia de confirmación:



La persiana se moverá en secuencia a las posiciones memorizadas.

Funciones de las órdenes del pulsador*

Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
SUBIDA breve (< 1 seg)	Breve movimiento en subida	Menos luz
BAJADA breve (< 1 seg)	Breve movimiento en bajada	Más luz
SUBIDA larga (ente 1 y 2 seg)	Subida completa	
BAJADA larga (ente 1 y 2 seg)	Bajada completa	
SUBIDA muy larga (> 2 seg)	Posición intermedia (si está memorizada)	
BAJADA muy larga (> 2 seg)	Entra en basculación	
secuencia SUBIDA/BAJADA o BAJADA/SUBIDA rápida (0,5 seg)	Posición intermedia (si está memorizada) o entrada en basculación	-

*ver leyenda de órdenes y notas de funcionamiento

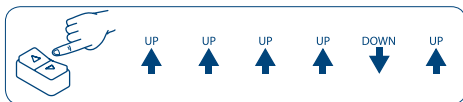
AJUSTES DEL MECANISMO DE BASCULACIÓN

MODALIDAD 5: Persiana orientable sin posición de enganche, con apertura de lamas regulable por debajo del fin de carrera inferior.

Específico para persianas tipo Rolltek, puede ser utilizado en persiana Orienta / Rollflap / Biroll / Glosia / Girasole / Easyroll / Inklina / Alika / Luxor Noon, si el cliente desea poder regular el número de lamas abiertas.

Son posibles las órdenes centralizadas.

Una vez programados los fines de carrera, lleva la persiana hasta el punto alto del fin de carrera y después ejecute la secuencia de órdenes:



Al final de la secuencia espere a que la persiana baje por completo.

A partir de este momento el motor se mueve en la modalidad "Hombre presente".

Ejecute las operaciones siguientes:

- Baje la persiana hasta abrir completamente las lamas orientables;
- Si lo desea, suba la persiana hasta que alcance una apertura intermedia de las lamas (posición de apertura preferida);
- Seguir la siguiente secuencia de confirmación:



La persiana se moverá en secuencia a las posiciones memorizadas.

Funciones de las órdenes del pulsador*

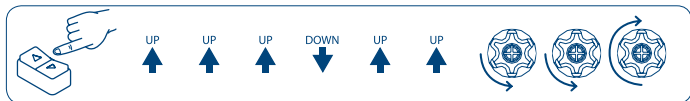
Tipo de orden	Fuera basculación	En basculación
SUBIDA breve (< 1 seg)	Breve movimiento en subida	Menos luz
BAJADA breve (< 1 seg)	Breve movimiento en bajada	Más luz
SUBIDA larga (ente 1 y 2 seg)	Subida completa	
BAJADA larga (ente 1 y 2 seg)	Bajada completa	
SUBIDA muy larga (> 2 seg)	Posición intermedia (si está memorizada)	
BAJADA muy larga (> 2 seg)	Entra en basculación	
secuencia SUBIDA/BAJADA o BAJADA/SUBIDA rápida (0,5 seg)	Posición intermedia (si está memorizada) o entrada en basculación	-
BAJADA breve desde el fin de carrera inferior	Mayor luminosidad y entrada en basculación	-

*ver leyenda de órdenes y notas de funcionamiento

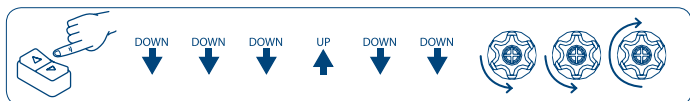
CANCELACIÓN DE LAS FUNCIONES DE BASCULACIÓN

Para desactivar las funciones de basculación ejecute la secuencia de órdenes:

Desde el PUNTO ALTO

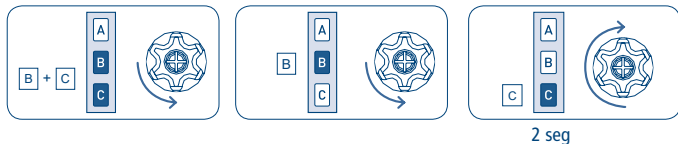


Desde el PUNTO BAJO



GESTIÓN MODALIDAD DE MANDO DEL MOTOR CON CABLE ROJO SUBIDA-BAJADA MOVIMIENTO CONTINUO / SUBIDA-BAJADA HOMBRE PRESENTE

Como valor por defecto, los motores salen de fábrica preparados para la utilización con 2 botones independientes "SUBIDA-BAJADA movimiento continuo". Siempre se puede modificar la configuración de la modalidad de mando de "SUBIDA-BAJADA movimiento continuo" a "SUBIDA-BAJADA Hombre presente" y viceversa a través de la secuencia indicada a continuación.



Declaración de conformidad

CE Por la presente, Cherubini S.p.A. declara que los motores son conformes a las Directivas:
Directiva 2006/42/CE,
Directiva 2014/53/UE.

El texto completo de la declaración UE de conformidad está disponible en el sitio:
www.cherubini.it.

CHERUBINI S.p.A.

Via Adige 55
25081 Bedizzole (BS) - Italy
Tel. +39 030 6872.039 | Fax +39 030 6872.040
info@cherubini.it | www.cherubini.it

CHERUBINI Iberia S.L.

Avda. Unión Europea 11-H
Apdo. 283 - P. I. El Castillo
03630 Sax Alicante - Spain
Tel. +34 (0) 966 967 504 | Fax +34 (0) 966 967 505
info@cherubini.es | www.cherubini.es

CHERUBINI France S.a.r.l.

ZI Du Mas Barbet
165 Impasse Ampère
30600 Vauvert - France
Tél. +33 (0) 466 77 88 58 | Fax +33 (0) 466 77 92 32
info@cherubini.fr | www.cherubini.fr

CHERUBINI Deutschland GmbH

Siemensstrasse, 40 - 53121 Bonn - Deutschland
Tel. +49 (0) 228 962 976 34 / 35 | Fax +49 (0) 228 962 976 36
info@cherubini-group.de | www.cherubini-group.de

